

СИБИРСКИЕ ЭЛЕКТРОННЫЕ  
МАТЕМАТИЧЕСКИЕ ИЗВЕСТИЯ

Siberian Electronic Mathematical Reports

<http://semr.math.nsc.ru>

---

*Том 16, стр. 144–144 (2019)*  
DOI 10.33048/semi.2019.16.xxxУДК 519.63  
MSC 35K05ЭКОНОМИЧНЫЕ АДДИТИВНЫЕ СХЕМЫ ДЛЯ  
МНОГОМЕРНОГО УРАВНЕНИЯ ТЕПЛОПРОВОДНОСТИ  
ДРОБНОГО ПОРЯДКА С УСЛОВИЯМИ ТРЕТЬЕГО РОДА В  
ПРОИЗВОЛЬНОЙ ОБЛАСТИ

М.Х. БЕШТОКОВ

ABSTRACT. In this paper, we consider a multidimensional heat equation of fractional order with conditions of the third kind in an area with a complicated border. A locally one-dimensional difference scheme is constructed. The stability and uniform convergence of a locally one-dimensional difference scheme are proved.

**Keywords:** locally one-dimensional scheme, differential equation, fractional derivative, stability, uniform convergence of difference schemes, heat equation.

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Работа посвящена исследованию многомерного уравнения теплопроводности дробного порядка с условиями третьего рода в области со сложной границей. Построена локально-одномерная разностная схема А.А. Самарского. С помощью принципа максимума для решения разностной задачи получена априорная оценка в сеточной норме  $C$ , выражающая устойчивость локально-одномерной разностной схемы. Доказана равномерная сходимости локально-одномерной схемы.

Локально-одномерные схемы для дифференциальных уравнений диффузии дробного порядка с самосопряженным оператором с краевыми условиями I рода рассмотрены в [1], в области произвольной формы в [2], а с краевыми условиями III рода в [3], [4]. В [1]-[4] априорные оценки были получены лишь

---

BESHTOKOV, M.Kh., COST-EFFECTIVE ADDITIVE SCHEMES FOR A MULTIDIMENSIONAL FRACTIONAL-ORDER HEAT EQUATION WITH CONDITIONS OF THE THIRD KIND IN AN ARBITRARY DOMAIN.

© 2020 Бештоков М.Х..

Поступила 06 июля 2020 г., опубликована 31 декабря 2015г.

при условии, когда  $\frac{1}{2} < \alpha < 1$ . В настоящей работе предлагается экономичный метод решения многомерного уравнения теплопроводности дробного порядка с условиями третьего рода в области со сложной границей. Доказаны устойчивость и равномерная сходимость локально-одномерной схемы при любых  $\alpha \in (0, 1)$ .

Разностным методам решения краевых задач для дифференциальных уравнений дробного порядка посвящены многие работы [5]-[11]. В [5] показано, что для получения априорных оценок при численном решении уравнения диффузии дробного порядка можно применять метод энергетических неравенств. В [6] предложен разностный аналог дробной производной Капуто с порядком аппроксимации  $O(\tau^{3-\alpha})$ . В работах [7], [8] исследуются локальные и нелокальные краевые задачи для уравнения влагопереноса с дробной производной в смысле Капуто и Римана-Лиувилля. В [8] представлен алгоритм экстраполяционного типа для численного решения дифференциальных уравнений дробного порядка. В [9] исследуется конечно-разностная аппроксимация производной Капуто на неоднородных сетках для решения уравнения дробной диффузии. Доказана безусловная устойчивость и сходимость. В работах [10], [11] рассматриваются локальные и нелокальные краевые задачи для одномерного уравнения конвекции-диффузии дробного порядка. Методом энергетических неравенств доказаны единственность, устойчивость, а также сходимость решения разностной задачи к решению рассматриваемой дифференциальной задачи.

## 2. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

В цилиндре  $\bar{Q}_T = \bar{G} \times [0 \leq t \leq T]$  рассмотрим третью краевую задачу для уравнения теплопроводности дробного порядка:

$$\partial_{0t}^\alpha u = Lu + f(x, t), \quad (x, t) \in Q_T, \quad (2.1)$$

$$\Theta_k(x, t) \frac{\partial u}{\partial x_k} = \beta_{-k}(x, t)u - \mu_{-k}(x, t), \quad x_k = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.2)$$

$$-\Theta_k(x, t) \frac{\partial u}{\partial x_k} = \beta_{+k}(x, t)u - \mu_{+k}(x, t), \quad x_k = l_k, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.3)$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \bar{G}, \quad (2.4)$$

где

$$\partial_{0t}^\alpha u = \frac{1}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^t \frac{\partial u(x, \eta)}{\partial \eta} \frac{d\eta}{(t-\eta)^\alpha}, \quad 0 < \alpha < 1 - \text{дробная производная Капуто порядка } \alpha,$$

$$L = \sum_{k=1}^p L_k, \quad L_k u = \frac{\partial}{\partial x_k} \left( \Theta_k(x, t) \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) - q_k(x, t)u, \quad k = 1, 2, \dots, p,$$

$$0 < c_0 \leq \Theta_k(x, t), q_k(x, t) \leq c_1, \quad \beta_{\pm k} \geq c_0 > 0, \quad c_0, c_1 = \text{const} > 0, \\ \mu_{+k} = \mu(l_k, x', t), \quad \mu_{-k} = \mu(0, x', t), \quad Q_T = G \times (0 < t \leq T], \quad k = 1, \dots, p, \\ x = (x_1, x_2, \dots, x_p), \quad x' = (x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_p).$$

$\Gamma$  – граница области  $G$ ,  $x = (x_1, x_2, \dots, x_p)$  – точка  $p$ -мерного евклидова пространства  $R_p$ .

Относительно области  $\bar{G}$  используются два предположения (см. [15], стр. 486):

а) пересечение области  $G$  с прямой  $C_k$ , параллельной оси координат  $O_{x_k}$ , состоит из одного интервала  $\Delta_k$ ;

б) возможно построение в замкнутой области  $\bar{G} = G \cup \Gamma$  связной сетки  $\bar{\omega}_h$  с шагами  $h_k, k = 1, 2, \dots, p$ . Множество  $\omega_h$  внутренних узлов сетки состоит из точек  $x = (x_1, x_2, \dots, x_p) \in G$  пересечения гиперплоскостей  $x_k = i_k h_k, i_k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, k = 1, 2, \dots, p$ , а множество  $\gamma_h$  граничных узлов – из точек пересечения прямых  $C_k, k = 1, 2, \dots, p$ , проходящих через внутренние узлы  $x \in \omega_h$ , с границей  $\Gamma$ .

Обозначим через  $\gamma_{h,k}$  множество граничных по направлению  $x_k$  узлов,  $\gamma_h$  – множество всех граничных узлов  $x \in \Gamma$ ,  $\omega_{h,k}^*$  – множество приграничных по направлению  $x_k$  узлов,  $\omega_h^*$  – множество всех приграничных узлов,  $\omega_{h,k}^{**}$  – множество нерегулярных по направлению  $x_k$  узлов,  $\omega_h^{**}$  – множество всех нерегулярных узлов,  $\omega_{h,k}$  – множество регулярных по направлению  $x_k$  узлов,  $\omega_h$  – множество всех регулярных узлов.

В дальнейшем будем предполагать, что коэффициенты уравнения и граничных условий (2.1) – (2.4) удовлетворяют необходимым по ходу изложения условиям, обеспечивающим нужную гладкость решения  $u(x, t)$  в цилиндре  $Q_T$ .

В той же области вместо задачи (2.1) – (2.4) рассмотрим следующую задачу с малым параметром  $\varepsilon$

$$\varepsilon u_t^\varepsilon + \partial_{0t}^\alpha u^\varepsilon = Lu^\varepsilon + f(x, t), \quad (x, t) \in Q_T, \quad (2.5)$$

$$\Theta_k(x, t) \frac{\partial u^\varepsilon}{\partial x_k} = \beta_{-k}(x, t)u^\varepsilon - \mu_{-k}(x, t), \quad x_k = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.6)$$

$$-\Theta_k(x, t) \frac{\partial u^\varepsilon}{\partial x_k} = \beta_{+k}(x, t)u^\varepsilon - \mu_{+k}(x, t), \quad x_k = l_k, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.7)$$

$$u^\varepsilon(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \bar{G}, \quad (2.8)$$

где  $\varepsilon = \text{const} > 0$ .

Так как при  $t = 0$  начальное условие для уравнения (2.1) и (2.5) совпадают, то в окрестности  $t = 0$  у производной  $u_t^\varepsilon$  не возникает особенности типа пограничного слоя [13], [14, стр. 10].

Покажем, что  $u^\varepsilon \rightarrow u$  в некоторой норме при  $\varepsilon \rightarrow 0$ . Обозначим через  $\tilde{z} = u^\varepsilon - u$  и подставим  $u^\varepsilon = \tilde{z} + u$  в задачу (2.5)-(2.8). Тогда получим

$$\varepsilon \tilde{z}_t + \partial_{0t}^\alpha \tilde{z} = L\tilde{z} + \tilde{f}(x, t), \quad (x, t) \in Q_T, \quad (2.9)$$

$$\Theta_k(x, t) \frac{\partial \tilde{z}}{\partial x_k} = \beta_{-k}(x, t)\tilde{z}, \quad x_k = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.10)$$

$$-\Theta_k(x, t) \frac{\partial \tilde{z}}{\partial x_k} = \beta_{+k}(x, t)\tilde{z}, \quad x_k = l_k, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.11)$$

$$\tilde{z}(x, 0) = 0, \quad x \in \bar{G}, \quad \bar{G} = G + \Gamma, \quad (2.12)$$

где  $\tilde{f}(x, t) = -\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t}$ .

Для получения априорной оценки воспользуемся методом энергетических неравенств. Умножим уравнение (2.9) скалярно на  $\tilde{z}$  и получим энергетическое тождество:

$$\begin{aligned} \left( \varepsilon \frac{\partial \tilde{z}}{\partial t}, \tilde{z} \right) + \left( \partial_{0t}^\alpha \tilde{z}, \tilde{z} \right) &= \left( \sum_{k=1}^p \frac{\partial}{\partial x_k} \left( \Theta_k(x, t) \frac{\partial \tilde{z}}{\partial x_k} \right), \tilde{z} \right) - \\ &- \left( \sum_{k=1}^p q_k(x, t) \tilde{z}, \tilde{z} \right) + \left( \tilde{f}(x, t), \tilde{z} \right). \end{aligned} \quad (2.13)$$

Будем пользоваться скалярным произведением и нормой

$$(u, v) = \int_G uv dx, \quad (u, u) = \|u\|_0^2, \quad \|u\|_0^2 = \int_G u^2 dx,$$

$$u_x^2 = \sum_{k=1}^p u_{x_k}^2, \quad \|u\|_{L_2(0, l_k)}^2 = \int_0^{l_k} u^2(x, t) dx_k.$$

Далее через  $M_i$ ,  $i = 1, 2, \dots$  обозначаются положительные постоянные, зависящие только от входных данных рассматриваемой задачи.

Используя лемму 1 [5] и применяя  $\varepsilon$ -неравенство Коши, из (2.13) получаем неравенство

$$\begin{aligned} & \frac{\varepsilon}{2} \frac{\partial}{\partial t} \|\tilde{z}\|_0^2 + \frac{1}{2} \partial_{0t}^\alpha \|\tilde{z}\|_0^2 + c_0 \|\tilde{z}\|_0^2 + c_0 \|\tilde{z}_x\|_0^2 \leq \\ & \leq \sum_{k=1}^p \int_{G'} \Theta_k(x, t) \tilde{z} \frac{\partial \tilde{z}}{\partial x_k} \Big|_0^{l_k} dx' + \varepsilon_1 \|\tilde{z}\|_0^2 + \frac{1}{4\varepsilon_1} \|\tilde{f}\|_0^2, \end{aligned} \quad (2.14)$$

где  $G' = \{x' = (x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_p) : 0 < x_k < l_k\}$ ,  $dx' = dx_1 dx_2 \cdots dx_{k-1} dx_{k+1} \cdots dx_p$ .

Преобразуем первое слагаемое в правой части (2.14) следующим образом

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^p \int_{G'} \Theta_k(x, t) \tilde{z} \frac{\partial \tilde{z}}{\partial x_k} \Big|_0^{l_k} dx' = \\ & = \sum_{k=1}^p \int_{G'} \left( -\beta_{-k} \tilde{z}^2(0, x', t) - \beta_{+k} \tilde{z}^2(l_k, x', t) \right) dx'. \end{aligned} \quad (2.15)$$

Выбирая  $\varepsilon_1 = \frac{c_0}{2}$ , из неравенства (2.14) с учетом (2.15) находим

$$\begin{aligned} & \varepsilon \frac{\partial}{\partial t} \|\tilde{z}\|_0^2 + \partial_{0t}^\alpha \|\tilde{z}\|_0^2 + \|\tilde{z}\|_0^2 + \|\tilde{z}_x\|_0^2 + \\ & + \sum_{k=1}^p \int_{G'} (\tilde{z}^2(0, x', t) + \tilde{z}^2(l_k, x', t)) dx' \leq M_2 \|\tilde{f}\|_0^2. \end{aligned} \quad (2.16)$$

Проинтегрируем (2.16) по  $\tau$  от 0 до  $t$ , тогда получим

$$\begin{aligned} & \varepsilon \|\tilde{z}\|_0^2 + D_{0t}^{\alpha-1} \|\tilde{z}\|_0^2 + \|\tilde{z}\|_{2, Q_t}^2 + \|\tilde{z}_x\|_{2, Q_t}^2 \leq \\ & \leq M \int_0^t \|\tilde{f}\|_0^2 d\tau = \varepsilon^2 M \int_0^t \|u_\tau\|_0^2 d\tau = O(\varepsilon^2). \end{aligned} \quad (2.17)$$

где  $\tilde{z} = u^\varepsilon - u$ ,  $M$  — зависит только от входных данных задач (2.9)-(2.12),  $\|\tilde{z}\|_{2, Q_t}^2 = \int_0^t \|\tilde{z}\|_0^2 d\tau$ ,  $G' = \{x' = (x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_p) : 0 < x_k < l_k\}$ ,

$D_{0t}^{\alpha-1} u = \frac{1}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^t \frac{u d\tau}{(t-\tau)^\alpha}$  — дробный интеграл Римана-Лиувилля порядка  $1 - \alpha$ ,  $0 < \alpha < 1$ .

Из априорной оценки (2.17) следует сходимость  $u^\varepsilon$  к  $u$  при  $\varepsilon \rightarrow 0$  в норме  $\|\tilde{z}\|_1^2 = \varepsilon \|\tilde{z}\|_0^2 + D_{0t}^{\alpha-1} \|\tilde{z}\|_0^2 + \|\tilde{z}\|_{2, Q_t}^2 + \|\tilde{z}_x\|_{2, Q_t}^2$ . Поэтому при малом  $\varepsilon$  решение задачи (2.5)-(2.8) будем принимать за приближенное решение краевой задачи для уравнения теплопроводности дробного порядка с условиями третьего рода (2.1)-(2.4).

## 3. ПОСТРОЕНИЕ ЛОКАЛЬНО-ОДНОМЕРНОЙ СХЕМЫ (ЛОС)

Пространственную сетку выберем равномерной по каждому направлению  $Ox_k$  с шагом  $h_k = \frac{l_k}{N_k}, k = 1, 2, \dots, p$ :

$$\bar{\omega}_{h_k} = \{x_k^{(i_k)} = i_k h_k : i_k = 0, 1, \dots, N_k, h_k = \frac{l_k}{N_k}, k = 1, 2, \dots, p\}, \quad \bar{\omega} = \prod_{k=1}^p \bar{\omega}_{h_k}.$$

На отрезке  $0 \leq t \leq T$  введем равномерную сетку

$$\bar{\omega}'_\tau = \{0, t_{j+\frac{k}{p}} = \left(j + \frac{k}{p}\right) \tau, \quad j = 0, 1, \dots, j_0 - 1; \quad k = 1, 2, \dots, p\},$$

содержащую наряду с узлами  $t_j = j\tau$ , фиктивные узлы  $t_{j+\frac{k}{p}}, k = 1, 2, \dots, p-1$ . Будем обозначать через  $\omega'_\tau$  — множество узлов сетки  $\bar{\omega}'_\tau$ , для которых  $t > 0$ .

На равномерной сетке  $\bar{\omega}_{h_\tau}$  по аналогии с [15] уравнению (2.5) поставим в соответствие цепочку "одномерных" уравнений, для этого перепишем уравнение (2.5) в виде

$$\mathcal{L}u^\varepsilon = \varepsilon u_t^\varepsilon + \partial_{0t}^\alpha u^\varepsilon - Lu^\varepsilon - f = 0,$$

или

$$\sum_{k=1}^p \mathcal{L}_k u^\varepsilon = 0, \quad \mathcal{L}_k u^\varepsilon = \frac{\varepsilon}{p} u_t^\varepsilon + \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha u^\varepsilon - L_k u^\varepsilon - f_k.$$

где  $f_k(x, t), k = 1, 2, \dots, p$  — произвольные функции, обладающие той же гладкостью, что и  $f(x, t)$  и удовлетворяющие условию  $\sum_{k=1}^p f_k = f$ .

На каждом полуинтервале  $\Delta_k = \left(t_{j+\frac{k-1}{p}}, t_{j+\frac{k}{p}}\right], k = 1, 2, \dots, p$  будем последовательно решать задачи

$$\mathcal{L}_k \vartheta_{(k)} = \frac{\varepsilon}{p} \vartheta_t + \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha \vartheta_{(k)} - L_k \vartheta_{(k)} - f_k = 0, \quad x \in G, \quad t \in \Delta_k, \quad k = 1, 2, \dots, p, \quad (3.1)$$

$$\begin{cases} \Theta_k(x, t) \frac{\partial \vartheta_{(k)}}{\partial x_k} = \beta_{-k}(x, t) \vartheta_{(k)} - \mu_{-k}(x, t), & x_k = 0, \\ -\Theta_k(x, t) \frac{\partial \vartheta_{(k)}}{\partial x_k} = \beta_{+k}(x, t) \vartheta_{(k)} - \mu_{+k}(x, t), & x_k = l_k, \end{cases} \quad (3.2)$$

полагая при этом

$$\vartheta_{(1)}(x, 0) = u_0(x), \quad \vartheta_{(1)}(x, t_j) = \vartheta_{(p)}(x, t_j), \quad (3.3)$$

$$\vartheta_{(k)}(x, t_{j+\frac{k-1}{p}}) = \vartheta_{(k-1)}(x, t_{j+\frac{k-1}{p}}), \quad k = 2, 3, \dots, p; \quad j = 0, 1, \dots, j_0 - 1,$$

где  $\Gamma_k$  — множество граничных точек по направлению  $x_k$ .

Каждое из уравнений (3.1) заменим разностной схемой на  $\Delta_k$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} y_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) y_t^{\frac{s}{p}} = \\ = \Lambda_k \left( \sigma_k y^{j+\frac{k}{p}} + (1-\sigma_k) y^{j+\frac{k-1}{p}} \right) + \varphi_k^{j+\frac{k}{p}}, \\ x \in \omega_h, \quad k = 1, 2, \dots, p, \end{aligned} \quad (3.4)$$

$$\begin{cases} a_k^{(1_k)} y_{x_k, 0}^{j+\frac{k}{p}} = \beta_{-k} y_0^{j+\frac{k}{p}} - \mu_{-k}, & x_k = 0, \\ -a_k^{(N_k)} y_{\bar{x}_k, N_k}^{j+\frac{k}{p}} = \beta_{+k} y_{N_k}^{j+\frac{k}{p}} - \mu_{+k}, & x_k = l_k. \end{cases} \quad (3.5)$$

$$y(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \bar{G}, \quad (3.6)$$

где

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^{t_{j+\frac{k}{p}}} \frac{\partial u(x, \eta)}{\partial \eta} \frac{d\eta}{(t_{j+\frac{k}{p}} - \eta)^\alpha} = \\ & = \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) u_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} + O\left(\frac{\tau}{p}\right), \end{aligned}$$

- дискретный аналог дробной производной порядка  $\alpha$  [1],

$$y_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} = \frac{y^{\frac{s}{p}} - y^{\frac{s-1}{p}}}{\frac{\tau}{p}}, \quad \mu_{\pm k}^{j+\frac{k}{p}} = \mu_{\pm k} \left( x, t_{j+\frac{k}{p}} \right), \quad \varphi_k^{j+\frac{k}{p}} = f_k \left( x, t_{j+\frac{k}{p}} \right), \quad k = 1, 2, \dots, p,$$

$\sigma_k$  – произвольные параметры,  $\gamma_{h,k}$  – множество граничных по направлению  $x_k$  узлов,

$$x \in \bar{\omega}_h = \{x_i = (i_1 h_1, \dots, i_p h_p) \in \bar{G}, i_k = 0, 1, \dots, N_k, h_k = \frac{l_k}{N_k}\},$$

$$d_k^{j+\frac{k}{p}} = q(x_i, t_{j+\frac{k}{p}}), \quad a^{(+1)} = a_{i+1}, a_i = \Theta_{i-1/2}(\bar{t}), \quad \bar{t} = t_{j+\frac{1}{2}},$$

разностный оператор  $\Lambda_k \sim L_k$  имеет следующий вид:

1) В регулярных узлах:

$$\Lambda_k y^{j+\frac{k}{p}} = \left( a_k y_{\bar{x}_k}^{j+\frac{k}{p}} \right)_{x_k} - d_k y^{j+\frac{k}{p}}, \quad a^{(+1)} = a_{i+1}, a_i = \Theta_{i-1/2}(\bar{t}),$$

2) В нерегулярных узлах:

$$\Lambda_k y^{(k)} = \begin{cases} \frac{1}{h_k} \left( a_{k,i_k+1} \frac{y^{(+1k)} - y}{h_k} - a_{k,i_k} \frac{y - y^{(-1k)}}{h_k^*} \right) - d_k y^{(k)}, & x^{(-1k)} \in \gamma_{h,k} \\ \frac{1}{h_k} \left( a_{k,i_k+1} \frac{y^{(+1k)} - y}{h_k^*} - a_{k,i_k} \frac{y - y^{(-1k)}}{h_k} \right) - d_k y^{(k)}, & x^{(+1k)} \in \gamma_{h,k} \end{cases}$$

где  $h_k^*$  – расстояние от нерегулярного узла  $x$  до граничного узла  $x^{(+1k)}$  или  $x^{(-1k)}$ . Если оба соседних с  $x \in \omega_{h,k}^*$  узла  $x^{(+1k)}$  и  $x^{(-1k)}$  являются граничными, т.е.  $x^{(\pm 1k)} \in \gamma_{h,k}$ , то

$$\Lambda_k y^{j+\frac{k}{p}} = \frac{1}{h_k} \left( a_{k,i_k+1} \frac{y^{(+1k)} - y}{h_k^*} - a_{k,i_k} \frac{y - y^{(-1k)}}{h_k^*} \right) - d_k y^{j+\frac{k}{p}},$$

– общий вид оператора, где  $h_{k\pm}^*$  – расстояние между  $x$  и  $x^{(+1k)}$ ,  $h_{k\pm}^* \leq h_k$ .

В регулярных узлах  $\Lambda_k$  имеет второй порядок аппроксимации,  $\Lambda_k u - L_k u = O(h_k^2)$ , а в нерегулярных узлах  $\Lambda_k u - L_k u = O(1)$ . (см. [15], стр. 232).

Условия (3.5) имеют порядок аппроксимации  $O(h_k)$ . Повысим порядок аппроксимации до  $O(h_k^2)$  на решениях уравнения (3.1) при каком-либо  $k$ .

Так как

$$\Theta_k \frac{\partial \vartheta^{(k)}}{\partial x_k} = a_k^{(1k)} \vartheta_{(k)x_k,0} - 0.5 h_k \left( \frac{\varepsilon}{p} \vartheta_t + \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha \vartheta^{(k)} + q_k(x, t) \vartheta^{(k)} - f_k \right)_0 + O(h_k^2),$$

то

$$\begin{aligned} & a_k^{(1k)} \vartheta_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - 0.5 h_k \left( \frac{\varepsilon}{p} \vartheta_t + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) \vartheta_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} + q_k(x, t) \vartheta^{j+\frac{k}{p}} - f_k \right)_0 = \\ & = \beta_{-k} \vartheta_0^{j+\frac{k}{p}} - \mu_{-k} + O(h_k^2) + O(h_k \tau), \end{aligned}$$

или

$$a_k^{(1k)} \vartheta_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - 0.5h_k \left( \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) \vartheta_t^{\frac{s}{p}} - 0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} \vartheta_t + \right. \\ \left. + q_k(x, t) \vartheta^{j+\frac{k}{p}} - f_k \right)_0 = \beta_{-k} \vartheta_0^{j+\frac{k}{p}} - \mu_{-k} + O(h_k^2) + O(h_k \tau). \quad (3.7)$$

В (3.7) отбросим величины порядка малости  $O(h_k^2)$ ,  $O(h_k \tau)$ , тогда после замены  $\vartheta^{(k)}$  на  $y$  получим

$$a_k^{(1k)} y_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - 0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} y_{t,0} - \frac{0.5h_k}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha y_0 = \bar{\beta}_{-k} y_0^{j+\frac{k}{p}} - \mu_{-k} - 0.5h_k f_{k,0},$$

или

$$\frac{\varepsilon}{p} y_{t,0} + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha y_0 = \frac{a_k^{(1k)} y_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} y_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{-k}}{0.5h_k}. \quad (3.8)$$

Аналогично при  $x_k = l_k$  получаем:

$$\frac{\varepsilon}{p} y_{t_N} + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha y_{N_k} = -\frac{a_k^{(Nk)} y_{\bar{x}_k, N_k}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{+k} y_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{+k}}{0.5h_k}, \quad (3.9)$$

где

$$\bar{\beta}_{-k} = \beta_{-k} + 0.5h_k d_k^{(0)}, \quad \bar{\beta}_{+k} = \beta_{+k} + 0.5h_k d_k^{(N_k)},$$

$$\bar{\mu}_{-k} = \mu_{-k} + 0.5h_k f_{k,0}, \quad \bar{\mu}_{+k} = \mu_{+k} + 0.5h_k f_{k, N_k}.$$

Итак, разностный аналог задачи (2.5)-(2.8) имеет вид:

$$\frac{\varepsilon}{p} y_t + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha y = \bar{\Lambda}_k y^{j+\frac{k}{p}} + \Phi_k^{j+\frac{k}{p}}, \quad k = 1, 2, \dots, p, \quad (3.10)$$

$$y(x, 0) = u_0(x), \quad (3.11)$$

где

$$\bar{\Lambda}_k y = \begin{cases} \Lambda_k y = (a_k y_{\bar{x}_k})_{x_k} - d_k y, & x_k \in \omega_{h_k}, \\ \Lambda_k^- y = \frac{a_k^{(1k)} y_{x_k,0} - \bar{\beta}_{-k} y_0}{0.5h_k}, & x_k = 0, \\ \Lambda_k^+ y = -\frac{a_k^{(Nk)} y_{\bar{x}_k, N_k} + \bar{\beta}_{+k} y_{N_k}}{0.5h_k}, & x_k = l_k, \end{cases}$$

$$\Phi_{(k)} = \begin{cases} \varphi_k, & x_k \in \omega_{h_k}, \\ \frac{\bar{\mu}_{-k}}{0.5h_k}, & x_k = 0, \\ \frac{\bar{\mu}_{+k}}{0.5h_k}, & x_k = l_k, \end{cases}$$

$$\bar{\beta}_{-k} = \beta_{-k} + 0.5h_k d_k^{(0)}, \quad \bar{\beta}_{+k} = \beta_{+k} + 0.5h_k d_k^{(N_k)},$$

$$\bar{\mu}_{-k} = \mu_{-k} + 0.5h_k f_{k,0}, \quad \bar{\mu}_{+k} = \mu_{+k} + 0.5h_k f_{k, N_k}.$$

Заметим, что при повышении порядка аппроксимации краевых условий третьего рода (3.5) на решениях уравнения (3.1) до  $O(h_k^2 + \tau)$ , естественным образом возникает разностная задача (3.10), (3.11) с нелокальным по каждому направлению  $x_k$ , ( $k = 1, 2, \dots, p$ ) граничным условием.

## 4. ПОГРЕШНОСТЬ АППРОКСИМАЦИИ ЛОС

Перейдем к изучению погрешности аппроксимации (невязки) локально-одномерной схемы и убедимся в том, что каждое в отдельности уравнение (3.4) номера  $k$  не аппроксимирует уравнение (2.5), но сумма погрешностей аппроксимации

$$\psi = \psi_1 + \psi_2 + \dots + \psi_p$$

стремится к нулю при  $\tau$  и  $|h|$  стремящимся к нулю.

Будем считать  $\sigma_k = 1, k = 1, 2, \dots, p$ . Пусть  $u = u(x, t)$ -решение задачи (2.5)-(2.8), а  $y^{j+\frac{k}{p}}$ -решение разностной задачи (3.4). Характеристикой точности локально-одномерной схемы является разность  $y^{j+1} - u^{j+1} = z^{j+1}$ . Промежуточные значения  $y^{j+\frac{k}{p}}$  будем сравнивать с  $u^{j+\frac{k}{p}} = u(x, t_{j+\frac{k}{p}})$ , полагая  $z^{j+\frac{k}{p}} = y^{j+\frac{k}{p}} - u^{j+\frac{k}{p}}$ . Подставляя  $y^{j+\frac{k}{p}} = z^{j+\frac{k}{p}} + u^{j+\frac{k}{p}}$  в разностное уравнение (3.4), получим

$$\frac{\varepsilon}{p} z_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) z_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} = \Lambda_k z^{j+\frac{k}{p}} + \psi_k^{j+\frac{k}{p}}, \quad (4.1)$$

где

$$\psi_k^{j+\frac{k}{p}} = \Lambda_k u^{j+\frac{k}{p}} + \varphi_k^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) u_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} - \frac{\varepsilon}{p} u_t^{j+\frac{k}{p}}.$$

Обозначив через

$$\psi_k^{\circ} = (L_k u + f_k - \frac{\varepsilon}{p} u_t - \frac{1}{p} \partial_{0t}^{\alpha} u)^{j+\frac{1}{2}}, \quad (4.2)$$

и замечая, что

$$\sum_{k=1}^p \psi_k^{\circ} = 0,$$

если

$$\sum_{k=1}^p f_k = f,$$

представим  $\psi_k = \psi_k^{j+\frac{k}{p}}$  в виде

$$\psi_k = \psi_k^{\circ} + \psi_k^*,$$

где

$$\begin{aligned} \psi_k^{j+\frac{k}{p}} &= \left( \Lambda_k u^{j+\frac{k}{p}} - L_k u^{j+\frac{1}{2}} \right) + \left( \varphi_k^{j+\frac{k}{p}} - f_k^{j+\frac{1}{2}} \right) - \left( \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^{\alpha} u^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} (\partial_{0t}^{\alpha} u)^{j+\frac{1}{2}} \right) - \\ &\quad - \left( \frac{\varepsilon}{p} u_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}} - \frac{\varepsilon}{p} u_t^{j+\frac{1}{2}} \right) + \psi_k^{\circ} = \psi_k^{\circ} + \psi_k^*, \\ \psi_k^* &= \left( \Lambda_k u^{j+\frac{k}{p}} - L_k u^{j+\frac{1}{2}} \right) + \left( \varphi_k^{j+\frac{k}{p}} - f_k^{j+\frac{1}{2}} \right) - \\ &\quad - \left( \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^{\alpha} u^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} (\partial_{0t}^{\alpha} u)^{j+\frac{1}{2}} \right) - \left( \frac{\varepsilon}{p} u_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}} - \frac{\varepsilon}{p} u_t^{j+\frac{1}{2}} \right) \end{aligned}$$

Ясно, что

$$\psi_k^* = \begin{cases} O(h_k^2 + \tau) \text{ в регулярных узлах,} \\ O(1) \text{ в нерегулярных узлах,} \end{cases}$$

так как каждая из схем (3.4) номера  $k$  аппроксимирует в обычном смысле соответствующее уравнение (2.5). Таким образом

$$\begin{aligned} \psi_k^* &= O(h_k^2 + \tau), \quad \psi_k^\circ = O(1), \quad \sum_{k=1}^p \psi_k^\circ = 0, \\ \psi &= \sum_{k=1}^p \psi_k = \sum_{k=1}^p \left( \psi_k^\circ + \psi_k^* \right) = \sum_{k=1}^p \psi_k^* = O(|h|^2 + \tau). \end{aligned}$$

в регулярных узлах сетки  $\omega_h$ .

Рассмотрим погрешность краевых условий разностной схемы (3.8), (3.9), обозначив через  $z^{j+\frac{k}{p}} = y^{j+\frac{k}{p}} - u^{j+\frac{k}{p}}$ . Запишем граничное условие при  $x_k = 0$  следующим образом

$$0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} y_{t,0} + \frac{0.5h_k}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha y_0 = a_k^{(1k)} y_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} y_0^{j+\frac{k}{p}} + 0.5h_k f_{k,0} + \mu_{-k}, \quad (4.3)$$

Тогда, подставляя  $y^{j+\frac{k}{p}} = z^{j+\frac{k}{p}} + u^{j+\frac{k}{p}}$  в (4.3), получим

$$\begin{aligned} 0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} z_{t,0} + \frac{0.5h_k}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha z_0 &= a_k^{(1k)} z_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} z_0^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} - \\ &- 0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} u_{t,0} - \frac{0.5h_k}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha u_0 + a_k^{(1k)} u_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} + 0.5h_k f_{k,0} + \mu_{-k}. \end{aligned}$$

К правой части полученного выражения добавим и вычтем

$$0.5h_k \psi_{-k}^\circ = 0.5h_k \left( L_k u + f_k - \frac{\varepsilon}{p} u_t - \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha u \right)_0^{j+\frac{1}{2}}.$$

Тогда

$$\begin{aligned} \psi_{-k} &= 0.5h_k \left( f_{k,0} - \frac{\varepsilon}{p} u_{t,0}^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha u_0^{j+\frac{k}{p}} \right) + a_k^{(1k)} u_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} + \mu_{-k} - \\ &- 0.5h_k \left( L_k u + f_k - \frac{\varepsilon}{p} u_t - \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha u \right)_0^{j+\frac{1}{2}} + 0.5h_k \psi_{-k}^\circ = \\ &= 0.5h_k \left( f_{k,0} - \frac{\varepsilon}{p} u_{t,0}^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha u_0^{j+\frac{k}{p}} \right) + a_k^{(1k)} u_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} + \mu_{-k} - \\ &- 0.5h_k (L_k u)_0^{j+\frac{1}{2}} - 0.5h_k \left( f_k - \frac{\varepsilon}{p} u_t - \frac{1}{p} \partial_{0t}^\alpha u \right)_0^{j+\frac{k}{p}} + 0.5h_k \psi_{-k}^\circ + O(h_k \tau) = \\ &= a_k^{(1k)} u_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} + \mu_{-k} - 0.5h_k (L_k u)_0^{j+\frac{1}{2}} + 0.5h_k \psi_{-k}^\circ + O(h_k \tau) = \\ &= \Theta_k \frac{\partial u^{j+\frac{k}{p}}}{\partial x_k} + 0.5h_k \frac{\partial}{\partial x_k} \left( \Theta_k \frac{\partial u}{\partial x_k} \right)^{j+\frac{k}{p}} - \beta_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} - 0.5h_k d_{k,0} u_0^{j+\frac{k}{p}} + \mu_{-k} - \\ &- 0.5h_k \left( \frac{\partial}{\partial x_k} \left( \Theta_k \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) - q_k u \right)_0^{j+\frac{k}{p}} + 0.5h_k \psi_{-k}^\circ + O(h_k^2) + O(h_k \tau) = \\ &= \left[ \Theta_k \frac{\partial u^{j+\frac{k}{p}}}{\partial x_k} - \beta_{-k} u_0^{j+\frac{k}{p}} + \mu_{-k} \right] \Big|_{x_k=0} + 0.5h_k \psi_{-k}^\circ + O(h_k^2) + O(h_k \tau). \end{aligned}$$

В силу граничных условий (2.2) выражение, стоящее в квадратных скобках, равно нулю. Поэтому

$$\psi_{-k} = 0.5h_k \psi_{-k}^\circ + \psi_{-k}^*.$$

Итак,

$$0.5h_k \frac{\varepsilon}{p} z_{t,0} + \frac{0.5h_k}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha z_0 = a_k^{(1_k)} z_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} z_0^{j+\frac{k}{p}} + 0.5h_k \overset{\circ}{\psi}_{-k} + \overset{*}{\psi}_{-k}.$$

или

$$\frac{\varepsilon}{p} z_{t,0} + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha z_0 = \Lambda_k^- z^{j+\frac{k}{p}} + \psi_{-k}, \quad \psi_{-k} = \overset{\circ}{\psi}_{-k} + \frac{\overset{*}{\psi}_{-k}}{0.5h_k}.$$

Аналогично при  $x_\alpha = l_\alpha$  имеем

$$\frac{\varepsilon}{p} z_{t,N_k} + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha z_{N_k} = \Lambda_k^+ z^{j+\frac{k}{p}} + \psi_{+k}, \quad \psi_{+k} = \overset{\circ}{\psi}_{+k} + \frac{\overset{*}{\psi}_{+k}}{0.5h_k},$$

$$\overset{\circ}{\psi}_{\pm k} = O(1), \quad \sum_{k=1}^p \overset{\circ}{\psi}_{\pm k} = 0.$$

Очевидно, что

$$\overset{*}{\psi}_{\pm k} = \begin{cases} O(h_k^2 + \tau) + O(h_k \tau), & \text{в регулярных узлах,} \\ O(1) & \text{в нерегулярных узлах.} \end{cases}$$

Таким образом, для погрешности  $z^{j+\frac{k}{p}}$  получаем задачу:

$$\frac{\varepsilon}{p} z_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha z = \bar{\Lambda}_k z^{j+\frac{k}{p}} + \Psi_k^{j+\frac{k}{p}}, \quad (4.4)$$

$$z(x, 0) = 0, \quad (4.5)$$

где

$$\bar{\Lambda}_k = \begin{cases} \Lambda_k, & x_k \in \omega_{h_k} \\ \Lambda_k^-, & x_k = 0, \\ \Lambda_k^+, & x_k = l_k, \end{cases} \quad \Psi_k = \begin{cases} \psi_k, & x_k \in \omega_{h_k} \\ \psi_{-k}, & x_k = 0, \\ \psi_{+k}, & x_k = l_k, \end{cases}$$

$$\psi_k = \overset{\circ}{\psi}_k + \overset{*}{\psi}_k, \quad \overset{\circ}{\psi}_k = O(1), \quad \overset{*}{\psi}_k = O(h_k^2 + \tau), \quad \sum_{k=1}^p \overset{\circ}{\psi}_k = 0,$$

$$\psi = \sum_{k=1}^p \psi_k = \sum_{k=1}^p \left( \overset{\circ}{\psi}_k + \overset{*}{\psi}_k \right) = \sum_{k=1}^p \overset{*}{\psi}_k = O(|h|^2 + \tau),$$

$$\psi_{-k} = \overset{\circ}{\psi}_{-k} + \frac{\overset{*}{\psi}_{-k}}{0.5h_k}, \quad \psi_{+k} = \overset{\circ}{\psi}_{+k} + \frac{\overset{*}{\psi}_{+k}}{0.5h_k},$$

$$\psi_{\pm k} = O(h_k^2 + \tau), \quad \overset{*}{\psi}_{\pm k} = O(h_k^2) + O(h_k \tau), \quad \overset{\circ}{\psi}_{\pm k} = O(1), \quad \sum_{k=1}^p \overset{\circ}{\psi}_{\pm k} = 0.$$

Таким образом, ЛОС (3.10)-(3.11) обладает суммарной аппроксимацией  $O(|h|^2 + \tau)$  в регулярных узлах сетки  $\bar{\omega}_h$ . В нерегулярных узлах  $\psi = O(1)$ .

## 5. Устойчивость ЛОС

Получим априорную оценку в сеточной норме  $C$  для решения разностной задачи (3.10)-(3.11), выражающую устойчивость локально-одномерной схемы по начальным данным и правой части. Разностную задачу (3.10), (3.11) перепишем в виде

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} y_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) y_t^{\frac{s}{p}} = \\ = \left( a_k y_{\bar{x}_k}^{j+\frac{k}{p}} \right)_{x_k} - d_k y^{j+\frac{k}{p}} + \varphi_k^{j+\frac{k}{p}}, \quad x_k \in \omega_{h_k}, \end{aligned} \quad (5.1)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} y_{\bar{t},0}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) y_{\bar{t},0}^{\frac{s}{p}} = \\ = \frac{a_k^{(1_k)} y_{x_k,0}^{j+\frac{s}{p}} - \bar{\beta}_{-k} y_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{-k}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \end{aligned} \quad (5.2)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} y_{\bar{t},N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) y_{\bar{t},N_k}^{\frac{s}{p}} = \\ = - \frac{a_k^{(N_k)} y_{\bar{x}_k,N_k}^{j+\frac{s}{p}} + \bar{\beta}_{+k} y_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{+k}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \end{aligned} \quad (5.3)$$

$$y(x, 0) = u_0(x). \quad (5.4)$$

Исследование устойчивости разностной схемы (5.1)-(5.4) будем проводить с помощью принципа максимума [15, с.226]. Получим априорную оценку для (5.1)-(5.4), для этого решение задачи (5.1)-(5.4) представим в виде суммы

$$y = \bar{y} + v + w,$$

где  $\bar{y}$  решение однородных уравнений (5.1) с неоднородными краевыми условиями (5.2)-(5.3) и однородными начальными условиями (5.4):

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} \bar{y}_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_t^{\frac{s}{p}} = \\ = \left( a_k \bar{y}_{\bar{x}_k}^{j+\frac{k}{p}} \right)_{x_k} - d_k \bar{y}^{j+\frac{k}{p}}, \quad k = 1, 2, \dots, p, \end{aligned} \quad (5.5)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} \bar{y}_{\bar{t},0}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{\bar{t},0}^{\frac{s}{p}} = \\ = \frac{a_k^{(1_k)} \bar{y}_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} \bar{y}_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{-k}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \end{aligned} \quad (5.6)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} \bar{y}_{\bar{t},N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{\bar{t},N_k}^{\frac{s}{p}} = \\ = - \frac{a_k^{(N_k)} \bar{y}_{\bar{x}_k,N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \bar{\beta}_{+k} \bar{y}_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k} + \frac{\bar{\mu}_{+k}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \end{aligned} \quad (5.7)$$

$$\bar{y}(x, 0) = 0, \quad (5.8)$$

а  $v$ -решение неоднородного уравнения (5.1) с однородными краевыми (5.2)-(5.3) и неоднородными начальными условиями (5.4):

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} v_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) v_t^{\frac{s}{p}} = \\ = \left( a_k v_{\bar{x}_k}^{j+\frac{k}{p}} \right)_{x_k} - d_k v^{j+\frac{k}{p}} + \overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}, \end{aligned} \quad (5.9)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} v_{\bar{t},0}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{\bar{t},0}^{\frac{s}{p}} = \\ = \frac{a_k^{(1_k)} v_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} v_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \end{aligned} \quad (5.10)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} v_{\bar{t},N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{\bar{t},N_k}^{\frac{s}{p}} = \\ = - \frac{a_k^{(N_k)} v_{\bar{x}_k, N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \bar{\beta}_{+k} v_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \end{aligned} \quad (5.11)$$

$$v(x, 0) = u_0(x), \quad (5.12)$$

и  $w$ -решение неоднородного уравнения (5.1) с однородными краевыми и начальными условиями (5.2)-(5.4):

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} w_t^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) w_t^{\frac{s}{p}} = \\ = \left( a_k w_{\bar{x}_k}^{j+\frac{k}{p}} \right)_{x_k} - d_k w^{j+\frac{k}{p}} + \overset{*}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}, \end{aligned} \quad (5.13)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} w_{\bar{t},0}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{\bar{t},0}^{\frac{s}{p}} = \\ = \frac{a_k^{(1_k)} w_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} w_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \end{aligned} \quad (5.14)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} w_{\bar{t},N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{\bar{t},N_k}^{\frac{s}{p}} = \\ = - \frac{a_k^{(N_k)} w_{\bar{x}_k, N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \bar{\beta}_{+k} w_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \end{aligned} \quad (5.15)$$

$$w(x, 0) = 0, \quad (5.16)$$

где  $\overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}$ ,  $\overset{*}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}$  определяются условиями

$$\overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} = \begin{cases} \varphi_k, & x \in \overset{\circ}{\omega}_h, \\ 0, & x \in \overset{*}{\omega}_h, \end{cases} \quad \overset{*}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} = \begin{cases} \varphi_k, & x \in \overset{*}{\omega}_h, \\ 0, & x \in \overset{\circ}{\omega}_h, \end{cases}$$

так, что  $\overset{\circ}{\varphi}_k + \overset{*}{\varphi}_k = \varphi_k$  при  $x \in \omega_h$ , т.е.  $\overset{*}{\varphi}_k$  отлична от нуля только в приграничных узлах.

Получим оценку для  $\bar{y}$ . Для этого уравнение (5.5) приведем к каноническому виду.

В точке  $P = P(x_{i_k}, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$\begin{aligned} & \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] \bar{y}_{i_k}^{j+\frac{k}{p}} = \\ & = \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} \bar{y}_{i_k+1}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} \bar{y}_{i_k-1}^{j+\frac{k}{p}} + \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) \right] \bar{y}_{i_k}^{j+\frac{k-1}{p}} + \\ & + \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{i_k}^0 + \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{i_k}^{\frac{1}{p}} + \right. \\ & \left. + \dots + \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{i_k}^{j+\frac{k-2}{p}} \right], \end{aligned}$$

где  $\gamma = \frac{1}{p^{1-\alpha} \Gamma(2-\alpha)}$ .

К каноническому виду следует привести и граничные условия.

В точке  $P = P(x_0, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$\begin{aligned} & \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_k^{(1k)}}{0.5h_k h_{k+}^*} + \frac{\bar{\beta}_{-k}}{0.5h_k} \right] \bar{y}_0^{j+\frac{k}{p}} = \\ & = \frac{a_k^{(1k)}}{0.5h_k h_{k+}^*} \bar{y}_1^{j+\frac{k}{p}} + \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) \right] \bar{y}_0^{j+\frac{k-1}{p}} + \\ & + \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_0^0 + \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_0^{\frac{1}{p}} + \right. \\ & \left. + \dots + \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_0^{j+\frac{k-2}{p}} \right]. \end{aligned}$$

В точке  $P = P(x_{N_k}, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$\begin{aligned} & \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_k^{(N_k)}}{0.5h_k h_{k-}^*} + \frac{\bar{\beta}_{+k}}{0.5h_k} \right] \bar{y}_{N_k}^{j+\frac{k}{p}} = \frac{a_k^{(N_k)}}{0.5h_k h_{k-}^*} \bar{y}_{N_k-1}^{j+\frac{k}{p}} + \\ & + \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) \right] \bar{y}_{N_k}^{j+\frac{k-1}{p}} + \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{N_k}^0 + \right. \\ & \left. + \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{N_k}^{\frac{1}{p}} + \dots + \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \bar{y}_{N_k}^{j+\frac{k-2}{p}} \right]. \end{aligned}$$

Справедлива следующая [1]

**Лемма.** Пусть  $l = pj + k - 1 \geq 1$ , тогда имеет место неравенство

$$-t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} > 0, \quad j = 0, 1, \dots, j_0 - 1; \quad k = 2, 3, \dots, p. \quad (5.17)$$

В [15] доказан принцип максимума и получены априорные оценки для решения сеточного уравнения общего вида

$$A(P)y(P) = \sum_{Q \in \Pi'(P)} B(P, Q)y(Q) + F(P), \quad P \in \Omega,$$

где  $P, Q$  - узлы сетки  $\Omega + S$ ,  $\Pi'(P)$  - окрестность узла  $P$ , не содержащего самого узла  $P$ . Коэффициенты  $A(P)$ ,  $B(P, Q)$  удовлетворяют условиям

$$A(P) > 0, \quad B(P, Q) > 0, \quad D(P) = A(P) - \sum_{Q \in \Pi'(P)} B(P, Q) \geq 0. \quad (5.18)$$

Обозначим через  $P(x, t')$ , где  $x \in \omega_h$ ,  $t' \in \omega'_\tau$  узел  $(p+1)$ -мерной сетки  $\Omega = \omega_h \times \omega'_\tau$ , через  $S$  - границу  $\Omega$ , состоящую из узлов  $P(x, 0)$  при  $x \in \bar{\omega}_h$  и узлов  $P(x, t_{j+\frac{k}{p}})$  при  $t_{j+\frac{k}{p}} \in \omega'_\tau$  и  $x \in \gamma_{h,k}$  для всех  $k = 1, 2, \dots, p$ ;  $j = 0, 1, \dots, j_0$ ,  $\Omega_k^*$  - множество узлов  $P(x, t_{j+\frac{k}{p}})$ , где  $x \in \bar{\omega}_{h,k}^*$  - приграничный по направлению  $x_k$  узел сетки  $\bar{\omega}_h$ .

Справедливы следующие [16]

**Теорема 1.** Пусть коэффициенты уравнения

$$A(P)y(P) = \sum_{Q \in \Pi'(P)} B(P, Q)y(Q) + F(P), \quad P \in \Omega, \quad (*)$$

удовлетворяют условиям

$$A(P) > 0, \quad B(P, Q) \geq 0, \quad D(P) > 0, \quad P \in \overset{\circ}{\omega},$$

$$A(P) > 0, \quad B(P, Q) > 0, \quad D(P) = F(P) = 0, \quad P \in \overset{\circ}{\omega},$$

где  $\overset{\circ}{\omega}$  - некоторое связное подмножество множества  $\omega$ , а  $\overset{*}{\omega}$  - дополнение  $\overset{\circ}{\omega}$  до  $\omega$ .

Тогда для решения задачи (\*) справедлива оценка

$$\|y\|_C \leq \left\| \frac{F(P)}{D(P)} \right\|_{C^*},$$

где

$$\|f\|_C = \max_{P \in \omega} |f(P)|, \quad \|f\|_{C^*} = \max_{P \in \overset{*}{\omega}} |f(P)|.$$

**Теорема 2.** Если выполнены условия

$$D'(P_{(n+1)}) > 0 \text{ для всех } P_{(n+1)} \in \omega, \quad A(P_{(n+1)}) > 0, \quad B(P_{(n+1)}, Q) \geq 0$$

для всех  $Q \in \Pi''_n, Q \in \Pi'_{n+1}$ ,

$$\sum_{Q \in \Pi''_n} B(P_{(n+1)}, Q) > 0, \quad \frac{1}{D'(P_{(n+1)})} \sum_{Q \in \Pi''_n} B(P_{(n+1)}, Q) \leq 1 + c_1 \tau,$$

где  $c_1 = \text{const} > 0$  не зависит от  $\tau, h$ .

Тогда для решения задачи

$$A(P_{(n+1)})y(P_{(n+1)}) = \sum_{Q \in \Pi'_{n+1}} B(P_{(n+1)}, Q)y(Q) + \Phi(P_{(n+1)}),$$

где  $P_{(n+1)} = P(x, t_{n+1})$

$$\Phi(P_{(n+1)}) = \sum_{Q \in \Pi''_n} B(P_{(n+1)}, Q)y(Q) + F(P_{(n+1)}),$$

$$D'(P_{(n+1)}) = A(P_{(n+1)}) - \sum_{Q \in \Pi''_n} B(P_{(n+1)}, Q).$$

*Справедлива оценка*

$$\|y_{n+1}\|_{C_h} \leq e^{c_1 t_n} \left( \|y_0\|_{C_h} + \sum_{k=1}^{n+1} \tau \|\tilde{F}_k\|_{C_h} \right).$$

Проверим, учитывая положительность выражений, стоящих в круглых скобках (согласно Лемме), выполнимость условий Теоремы 1.

В точке  $P = P(x_{i_k}, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$A(P) = \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] > 0,$$

$$B(P, Q) = \left\{ \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*}; \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*}; \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}); \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right); \right. \right.$$

$$\left. \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right); \dots; \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \right] \right\} > 0,$$

$$D(P) = d_k \geq c_0 > 0;$$

а в точке  $P = P(x_0, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$A(P) = \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_k^{(1k)}}{0.5h_k h_{k+}^*} + \frac{\bar{\beta}_{-k}}{0.5h_k} \right] > 0,$$

$$B(P, Q) = \left\{ \frac{a_k^{(1k)}}{0.5h_k h_{k+}^*}; \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}); \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right); \right. \right.$$

$$\left. \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right); \dots; \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \right] \right\} > 0,$$

$$D(P) = \frac{\bar{\beta}_{-k}}{0.5h_k} > \frac{\beta_{-k}}{0.5h_k} \geq \frac{c_0}{0.5h_k} > 0;$$

в точке  $P = P(x_{N_k}, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$A(P) = \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_k^{(N_k)}}{0.5h_k h_{k-}^*} + \frac{\bar{\beta}_{+k}}{0.5h_k} \right] > 0,$$

$$B(P, Q) = \left\{ \frac{a_k^{(N_k)}}{0.5h_k h_{k-}^*}; \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}); \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right); \right. \right.$$

$$\left. \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right); \dots; \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \right] \right\} > 0,$$

$$D(P) = \frac{\bar{\beta}_{+k}}{0.5h_k} > \frac{\beta_{+k}}{0.5h_k} \geq \frac{c_0}{0.5h_k} > 0.$$

Таким образом, на основании Теоремы 1 для  $\bar{y}$  получаем оценку:

$$\|\bar{y}^{j+1}\|_C \leq \frac{1}{c_0} \max_{0 < t' \leq t_j} (\|\bar{\mu}_{-k}(x, t')\|_{C_\gamma} + \|\bar{\mu}_{+k}(x, t')\|_{C_\gamma}), \quad \beta_{\pm k} \geq c_0 > 0, \quad (5.19)$$

где

$$\|y\|_C = \max_{x \in \bar{\omega}_h} |y|, \quad \|y\|_{C_\gamma} = \max_{x \in \gamma_h} |y|.$$

Переходим к оценке функции  $v$ . Уравнение (5.9)-(5.12) перепишем в виде:

$$\left( \frac{\varepsilon}{p} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left( \frac{\tau}{p} \right)^{1-\alpha} \right) v_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}} = \Lambda_k v^{j+\frac{k}{p}} + \tilde{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}, \quad (5.20)$$

где

$$\tilde{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} = \circ\varphi_k^{j+\frac{k}{p}} - \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k-1} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}}.$$

Уравнение (5.20) приведем к каноническому виду:

$$\left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] v_{i_k}^{j+\frac{k}{p}} = \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} v_{i_k+1}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} v_{i_k-1}^{j+\frac{k}{p}} + \Phi(P_{j+\frac{k}{p}}),$$

где

$$\begin{aligned} \Phi(P_{j+\frac{k}{p}}) &= \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) \right] v_{i_k}^{j+\frac{k-1}{p}} + \tilde{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}, \\ \tilde{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} &= \circ\varphi_k^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \frac{1}{\tau} \left( t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^{j+\frac{k-2}{p}} - \\ &- \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k-2} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) \left( v_{i_k}^{\frac{s}{p}} - v_{i_k}^{\frac{s-1}{p}} \right). \end{aligned}$$

Проверим выполнимость условий Теоремы 2, тогда в точке  $P_{(k)} = P(x, t_{j+\frac{k}{p}})$  имеем:

$$\begin{aligned} A(P_{(k)}) &= \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] > 0, \\ B(P_{(k)}, Q) &= \left\{ \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*}; \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*}; \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}); \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right); \right. \right. \\ &\left. \left. \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right); \dots; \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \right] \right\} > 0, \\ D'(P_{(k)}) &= A(P_{(k)}) - \sum_{Q \in \Pi'_k(P)} B(P_{(k)}, Q) = \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + d_k \geq \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} > 0, \end{aligned}$$

для всех  $Q \in \Pi''_{k-1}, Q \in \Pi'_k$ ,

$$\begin{aligned} \sum_{Q \in \Pi''_{k-1}} B(P_{(k)}) &= \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) > 0, \quad (5.21) \\ \frac{1}{D'(P_{(k)})} \sum_{Q \in \Pi''_{k-1}} B(P_{(k)}) &= \frac{\frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma(2-2^{1-\alpha})}{\tau^\alpha}}{\frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha}} \leq 1, \end{aligned}$$

где

$$\Pi'_{(P_{(k)})} = \Pi_k + \Pi''_{k-1}, \quad \Pi'_k - \text{множество узлов } Q = Q(\xi, t_k) \in \Pi'_{(P(x, t_k))}$$

$$\Pi''_{k-1} - \text{множество узлов } Q = Q(\xi, t_{k-1}) \in \Pi'_{(P(x, t_{k-1}))}.$$

На основании Теоремы 2 и в силу (5.21) для  $v$  получаем оценку:

$$\|v^{j+\frac{k}{p}}\|_C \leq \frac{1}{\frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha}} \|\tilde{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}\|_C + \frac{\frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma(2-2^{1-\alpha})}{\tau^\alpha}}{\frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha}} \|v^{j+\frac{k}{p}}\|_C. \quad (5.22)$$

Оценим  $\|\bar{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}\|_C$

$$\begin{aligned} \bar{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} &= \overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \frac{1}{\tau} \left( t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^{j+\frac{k-2}{p}} - \\ &- \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k-2} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^{\frac{s}{p}} = \\ &= \overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \frac{1}{\tau} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^0 + \right. \\ &\left. + \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^{\frac{1}{p}} + \dots + \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) v_{i_k}^{j+\frac{k-2}{p}} \right]. \end{aligned} \quad (5.23)$$

Так как, выражения, стоящие в круглых скобках положительны, то из (5.23) получаем оценку

$$\|\bar{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}\|_C \leq \|\overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}\|_C + \frac{\gamma(2^{1-\alpha} - 1)}{\tau^\alpha} \max_{0 \leq s \leq k-2} \|v^{j+\frac{s}{p}}\|_C. \quad (5.24)$$

С помощью (5.24) из (5.22) находим

$$\begin{aligned} \max_{0 \leq s \leq k} \|v^{j+\frac{s}{p}}\|_C &\leq \max_{0 \leq s \leq k-1} \|v^{j+\frac{s}{p}}\|_C + \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha} + \tau d_k} \right) \max_{0 \leq s \leq k} \|\overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{s}{p}}\|_C \leq \\ &\leq \max_{0 \leq s \leq k-2} \|v^{j+\frac{s}{p}}\|_C + \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right) \max_{0 \leq s \leq k} \|\overset{\circ}{\varphi}_k^{j+\frac{s}{p}}\|_C. \end{aligned} \quad (5.25)$$

Суммируем (5.25) сначала по  $k = 1, 2, \dots, p$  затем по  $j' = 0, 1, 2, \dots, j$ . Тогда получим

$$\|v^{j+\frac{k}{p}}\|_C \leq \|v^0\|_C + \sum_{j'=0}^j \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \sum_{k=1}^p \max_{0 \leq s \leq k} \|\overset{\circ}{\varphi}_k^{j'+\frac{s}{p}}\|_C. \quad (5.26)$$

Рассмотрим теперь задачу (5.13)-(5.16) для  $w$ . Перепишем уравнение (5.13) в каноническом виде

$$\begin{aligned} \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] w_{i_k}^{j+\frac{k}{p}} &= \frac{a_{k,i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} w_{i_k+1}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{a_{k,i_k}}{h_k h_{k-}^*} w_{i_k-1}^{j+\frac{k}{p}} + \\ &+ \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}) \right] w_{i_k}^{j+\frac{k-1}{p}} + \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{i_k}^0 + \right. \\ &\left. + \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{i_k}^{\frac{1}{p}} + \dots + \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{i_k}^{j+\frac{k-2}{p}} \right] + \overset{*}{\varphi}_k^{j+\frac{k}{p}}, \end{aligned} \quad (5.27)$$

и присоединим граничные и начальные условия (5.14-4.16)

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} w_{i,0}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{i,0}^{\frac{s}{p}} &= \\ &= \frac{a_k^{(1k)} w_{x_k,0}^{j+\frac{k}{p}} - \bar{\beta}_{-k} w_0^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \end{aligned} \quad (5.28)$$

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon}{p} w_{\bar{t}, N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{p} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) w_{\bar{t}, N_k}^{\frac{s}{p}} = \\ = - \frac{a_k^{(N_k)} w_{\bar{x}_k, N_k}^{j+\frac{k}{p}} + \bar{\beta}_{+k} w_{N_k}^{j+\frac{k}{p}}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \end{aligned} \quad (5.29)$$

$$w(x, 0) = 0, \quad (5.30)$$

т.е.  $w = 0$  на границе  $S$  сетки  $\Omega$ , т.е.  $w(P) = 0$  при  $P \in S$ .

Правая часть  $\varphi^*$  отлична от нуля лишь в узлах  $(x, t')$ , где  $x \in \bar{\omega}_h^*$ . Видно, что

$$A(P) = \left[ \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + \frac{a_{k, i_k+1}}{h_k h_{k+}^*} + \frac{a_{k, i_k}}{h_k h_{k-}^*} + d_k \right] > 0,$$

$$\begin{aligned} B(P, Q) = \left\{ \frac{a_{k, i_k+1}}{h_k h_{k+}^*}; \frac{a_{k, i_k}}{h_k h_{k-}^*}; \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} (2 - 2^{1-\alpha}); \frac{1}{\tau} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} \right); \right. \right. \\ \left. \left. \left( -t_{j+\frac{k}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{j+\frac{k-1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-2}{p}}^{1-\alpha} \right); \dots; \left( -t_{\frac{3}{p}}^{1-\alpha} + 2t_{\frac{2}{p}}^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{p}}^{1-\alpha} \right) \right] \right\} > 0, \end{aligned}$$

$$D(P) = \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + d_k > 0.$$

Тогда в силу однородных краевых условий (5.28)-(5.29) имеем

$$D(P) = \frac{\varepsilon}{\tau} + \frac{\gamma}{\tau^\alpha} + d_k.$$

На основании теоремы 1, получаем

$$\begin{aligned} \max_{\Omega+S} |w(P)| \leq \max_{t' \in w_\tau} \left\| \frac{\varphi^*(x, t')}{D} \right\|_{\bar{C}}^* \leq \max_{0 < t' \leq t_j} \frac{\tau \|\varphi^*\|_{\bar{C}}^*}{\varepsilon + \gamma \tau^{1-\alpha} + \tau d_k} \leq \\ \leq \max_{0 < t' \leq t_j} \frac{\tau \|\varphi^*\|_{\bar{C}}^*}{\varepsilon + \gamma \tau^{1-\alpha}} \end{aligned} \quad (5.31)$$

Из оценок (5.19) и (5.26) и (5.31) следует окончательная оценка

$$\begin{aligned} \|y^{j+1}\|_C \leq \|u_0\|_C + \frac{1}{c_0} \max_{0 < t' \leq j\tau} (\|\bar{\mu}_{-k}(x, t')\|_{C_\gamma} + \|\bar{\mu}_{+k}(x, t')\|_{C_\gamma}) + \\ + \max_{0 < t' \leq t_j} \frac{\tau \|\varphi^*\|_{\bar{C}}^*}{\varepsilon + \gamma \tau^{1-\alpha}} + \sum_{j'=0}^j \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma \tau^{1-\alpha}} \sum_{k=1}^p \max_{0 \leq s \leq k} \|\varphi_k^{\circ j'+\frac{s}{p}}\|_{\bar{C}}, \end{aligned} \quad (5.32)$$

где

$$h = \max_{1 \leq k \leq p} h_k, \quad \|y\|_C = \max_{x \in \omega_h} |y|, \quad \|y\|_{C_\gamma} = \max_{x \in \gamma_h} |y|, \quad \|\varphi\|_{\bar{C}}^* = \max_{x \in \bar{\omega}_h} |\varphi|, \quad \|\varphi\|_{\bar{C}}^\circ = \max_{x \in \bar{\omega}_h} |\varphi|$$

Таким образом справедлива

**Теорема 3.** *Локально-одномерная схема (3.10), (3.11) устойчива по начальным данным и правой части, так что для решения задачи (3.10), (3.11) справедлива оценка (5.32).*

## 6. РАВНОМЕРНАЯ СХОДИМОСТЬ ЛОС

Чтобы использовать свойство  $\sum_{k=1}^p \psi^\circ_k = 0$ ,  $\psi^\circ_k = O(1)$  представим по аналогии с [15], решение задачи для погрешности в виде суммы

$$z_{(k)} = v_{(k)} + \eta_{(k)}, \quad z_{(k)} = z^{j+\frac{k}{p}}, \quad (6.1)$$

где  $\eta_{(k)}$  определяется условиями

$$\frac{\varepsilon}{p} \eta_{\bar{t}}^{j+\frac{k}{p}} + \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \frac{1}{p} \sum_{s=1}^{pj+k} \left( t_{j+\frac{k-s+1}{p}}^{1-\alpha} - t_{j+\frac{k-s}{p}}^{1-\alpha} \right) \eta_{\bar{t}}^{\frac{s}{p}} = \overset{\circ}{\Psi}_k, \quad x \in \omega_h + \gamma_{h,k}, \quad (6.2)$$

$$\eta(x, 0) = 0,$$

$$\overset{\circ}{\Psi}_k = \begin{cases} \overset{\circ}{\psi}_k, & x_k \in \omega_{h_k}, \\ \overset{\circ}{\psi}_{-k}, & x_k = 0, \\ \overset{\circ}{\psi}_{+k}, & x_k = l_k. \end{cases}$$

Функция  $v_{(k)}$  определяется условиями

$$\Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha v_{(k)} = \Lambda_k v_{(k)} + \tilde{\Psi}_k, \quad \tilde{\Psi}_k = \Lambda_k \eta_{(k)} + \overset{*}{\Psi}, \quad x_k \in \omega_{h_k}, \quad (6.3)$$

$$\Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha v_{(k)} = \Lambda_k^- v_{(k)} + \tilde{\Psi}_{-k}, \quad \tilde{\Psi}_{-k} = \Lambda_k^- \eta_{(k)} + \frac{\overset{*}{\Psi}_{-k}}{0.5h_k}, \quad x_k = 0, \quad (6.4)$$

$$\Delta_{0t_{j+\frac{k}{p}}}^\alpha v_{(k)} = \Lambda_k^+ v_{(k)} + \tilde{\Psi}_{+k}, \quad \tilde{\Psi}_{+k} = \Lambda_k^+ \eta_{(k)} + \frac{\overset{*}{\Psi}_{+k}}{0.5h_k}, \quad x_k = l_k, \quad (6.5)$$

$$v(x, 0) = 0, \quad (6.6)$$

где

$$\tilde{\Psi}_k = \overset{*}{\Psi} + \Lambda_k \eta_{(k)}, \quad \overset{*}{\Psi} = O(h_k^2 + \tau), \quad \overset{*}{\Psi}_{\pm k} = O(h_k^2 + \tau).$$

Покажем, что  $\eta^{j+\frac{k}{p}} = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right)$ ,  $k = 1, 2, \dots, p$ ,  $j = 0, 1, 2, \dots, j_0 - 1$ .

Ради простоты рассмотрим двумерный случай ( $p = 2$ ). Сначала положим  $j = 0$ , т.е. рассмотрим первый слой  $(0, t_1]$ . Тогда задача (6.2) примет вид

$$\frac{\varepsilon}{2} \eta_{\bar{t}}^{\frac{k}{2}} + \frac{1}{2} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^k \left( t_{\frac{k-s+1}{2}}^{1-\alpha} - t_{\frac{k-s}{2}}^{1-\alpha} \right) \eta_{\bar{t}}^{\frac{s}{2}} = \overset{\circ}{\psi}_k, \quad k = 1, 2.$$

Пусть  $k = 1$ , тогда получим

$$\frac{\varepsilon}{2} \eta_{\bar{t}}^{\frac{1}{2}} + \frac{1}{2} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} t_{\frac{1}{2}}^{1-\alpha} \eta_{\bar{t}}^{\frac{1}{2}} = \overset{\circ}{\psi}_1. \quad (6.7)$$

При  $k = 2$ , получаем

$$\frac{\varepsilon}{2} \eta_{\bar{t}}^1 + \frac{1}{2} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \left[ \left( t_1^{1-\alpha} - t_{\frac{1}{2}}^{1-\alpha} \right) \eta_{\bar{t}}^{\frac{1}{2}} + t_{\frac{1}{2}}^{1-\alpha} \eta_{\bar{t}}^1 \right] = \overset{\circ}{\psi}_2. \quad (6.8)$$

Складывая выражения (6.7) и (6.8), получаем

$$\frac{\varepsilon}{2} \eta_{\bar{t}}^{\frac{1}{2}} + \frac{\varepsilon}{2} \eta_{\bar{t}}^1 + \frac{1}{2} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \frac{1}{\tau^\alpha} \left[ \left( 1 - \frac{1}{2^{1-\alpha}} \right) \eta_{\bar{t}}^{\frac{1}{2}} + \frac{1}{2^{1-\alpha}} \eta_{\bar{t}}^1 \right] = 0. \quad (6.9)$$

Из (6.7) находим

$$\eta^{\frac{1}{2}} = \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \overset{\circ}{\psi}_1 = -\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \overset{\circ}{\psi}_2, \quad (6.10)$$

где  $\gamma = \frac{1}{2^{1-\alpha}\Gamma(2-\alpha)}$ .

Выражая  $\eta^1$  из (6.9) и учитывая (6.10), получаем

$$\eta^{\frac{1}{2}}, \eta^1 = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right). \quad (6.11)$$

Допустим, что при  $j = n$  выполнено условие

$$\eta^{\frac{1}{2}}, \eta^1, \eta^{1+\frac{1}{2}}, \dots, \eta^{n+1} = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right). \quad (6.12)$$

Опираясь на допущение (6.12) покажем, что аналогичное условие выполнено и при  $j = n + 1$ . Для чего запишем уравнение (6.2) при  $j = n + 1$ ,  $p = 2$ :

$$\frac{\varepsilon}{2} \eta_{\varepsilon}^{n+1+\frac{k}{2}} + \frac{1}{2} \frac{1}{\Gamma(2-\alpha)} \sum_{s=1}^{2(n+1)+k} \left( t_{n+1+\frac{k-s+1}{2}}^{1-\alpha} - t_{n+1+\frac{k-s}{2}}^{1-\alpha} \right) \eta_{\varepsilon}^{\frac{s}{2}} = \overset{\circ}{\psi}_k, \quad k = 1, 2. \quad (6.13)$$

Полагая в (6.13)  $k = 1$ , находим

$$\begin{aligned} & \tau^{1-\alpha} \left[ \left( n + \frac{3}{2} \right)^{1-\alpha} - 2(n+1)^{1-\alpha} + \left( n + \frac{1}{2} \right)^{1-\alpha} \right] \eta^{\frac{1}{2}} + \\ & + \tau^{1-\alpha} \left[ (n+1)^{1-\alpha} - 2 \left( n + \frac{1}{2} \right)^{1-\alpha} + n^{1-\alpha} \right] \eta^1 + \dots - \\ & - \Gamma(2-\alpha) \left( \varepsilon - \frac{\tau^{1-\alpha}}{\Gamma(2-\alpha)} (1-2^\alpha) \right) \eta^{n+1} + \\ & + \Gamma(2-\alpha) (\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}) \eta^{n+\frac{3}{2}} = 2\Gamma(2-\alpha)\tau \overset{\circ}{\psi}_1. \end{aligned} \quad (6.14)$$

Откуда, с учетом (6.12) и достаточной ограниченности коэффициентов при  $\eta^{\frac{1}{2}}, \eta^1, \dots, \eta^{n+\frac{3}{2}}$ , находим  $\eta^{n+\frac{3}{2}} = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right)$ .

Положим теперь в (6.13)  $k = 2$ , затем сложим полученное таким образом выражение с выражением (6.14) с учетом равенства

$$\overset{\circ}{\psi}_1 + \overset{\circ}{\psi}_2 = 0.$$

Тогда получим

$$\eta^{\frac{1}{2}}, \eta^1, \dots, \eta^{n+1}, \eta^{n+\frac{3}{2}}, \eta^{n+2} = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right). \quad (6.15)$$

Итак, равенство (6.15) выполнено при любом значении  $j$ . Нетрудно заметить, что аналогично можно показать, что

$$\eta^{j+\frac{k}{p}} = O\left(\frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}}\right), \quad k = 1, 2, \dots, p, \quad j = 0, 1, \dots, j_0 - 1.$$

Для оценки решения задачи (6.3)-(6.6) воспользуемся Теоремой 3:

$$\|v^{j+1}\|_C \leq \max_{0 < j' + \frac{k}{p} \leq j+1} \left( \frac{\tau \|\tilde{\psi}\|_C^*}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} + \|\eta^{j'+\frac{k}{p}}\|_{C_\gamma} \right) +$$

$$+ \sum_{j'=0}^j \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \sum_{k=1}^p \max_{0 \leq s \leq k} \|\tilde{\psi}_k^{j'+\frac{s}{p}}\|_C, \quad (6.16)$$

где  $\tilde{\psi}_k = \psi_k^* + \Lambda_k \eta_{(k)}$ .

Если существуют непрерывные в замкнутой области  $\bar{Q}_T$ , производные  $\frac{\partial^4 u}{\partial x_k^2 \partial x_\nu^2}$ ,  $1 \leq k, \nu \leq p$ ,  $k \neq \nu$ , то

$$\bar{\Lambda}_k \eta_{(k)} = - \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right) a_k \bar{\Lambda}_k \left( \overset{\circ}{\Psi}_{k+1} + \dots + \overset{\circ}{\Psi}_p \right) = O \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right),$$

во всех узлах  $x \in \omega_h$ , так как  $\eta_{(k)}$  определяется из уравнения (6.2) всюду в  $\omega_h + \gamma_h$ , где  $a_k$  — известные постоянные. С другой стороны, имеем  $\psi_k^* = O \left( h^2 + \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right)$  в регулярных узлах  $\omega_h$  и  $\psi_k^* = O(1)$  в нерегулярных узлах сетки.

Поэтому

$$\frac{\tau \|\tilde{\psi}\|_C^*}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} = O \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right), \quad \|\tilde{\psi}_k^{j'+\frac{s}{p}}\|_C = O \left( h^2 + \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right).$$

Тогда из оценки (6.16) находим

$$\begin{aligned} \|v^{j+1}\|_C &\leq M \left( \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} + p \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \sum_{j'=0}^j \left( h^2 + \frac{\tau}{\varepsilon + \gamma\tau^{1-\alpha}} \right) \right) \leq \\ &\leq M \left( \frac{h^2}{\varepsilon + \tau^{1-\alpha}} + \frac{\tau}{(\varepsilon + \tau^{1-\alpha})^2} \right), \quad h = \max_{1 \leq k \leq p} h_k. \end{aligned}$$

Следовательно,

$$\|z^{j+1}\|_C \leq \|\eta^{j+1}\|_C + \|v^{j+1}\|_C \leq O \left( \frac{h^2}{\varepsilon + \tau^{1-\alpha}} + \frac{\tau}{(\varepsilon + \tau^{1-\alpha})^2} \right).$$

Итак, справедлива

**Теорема 4.** Пусть задача (2.5)-(2.8) имеет единственное непрерывное решение  $u(x, t)$  в  $\bar{Q}_T$  при всех значениях  $\varepsilon$  и существуют непрерывные в  $\bar{Q}_T$  производные

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}, \quad \frac{\partial^4 u}{\partial x_k^2 \partial x_\nu^2}, \quad \frac{\partial^3 u}{\partial x_k^2 \partial t}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_k^2}, \quad 1 \leq k, \nu \leq p, \quad k \neq \nu, \quad 0 < \alpha < 1,$$

тогда решение разностной задачи (3.10), (3.11) равномерно сходится к решению дифференциальной задачи (2.1)-(2.4) со скоростью

$$O \left( \frac{h^2}{\varepsilon + \tau^{1-\alpha}} + \frac{\tau}{(\varepsilon + \tau^{1-\alpha})^2} + \varepsilon \right),$$

$h^2 = o(\varepsilon + \tau^{1-\alpha})$ ,  $\tau = o((\varepsilon + \tau^{1-\alpha})^2)$ , где  $\varepsilon$  — малый параметр.

Очевидно, что скорость сходимости будет определяться наилучшим образом, если

$$\frac{h^2}{\varepsilon + \tau^{1-\alpha}} + \frac{\tau}{(\varepsilon + \tau^{1-\alpha})^2} = \varepsilon.$$

Пусть  $\varepsilon = \tau^\gamma$ , тогда из последнего получаем

$$h^2 (\tau^\gamma + \tau^{1-\alpha}) + \tau = \tau^\gamma (\tau^\gamma + \tau^{1-\alpha})^2.$$

или

$$\tau \leq \tau^\gamma (\tau^\gamma + \tau^{1-\alpha})^2.$$

Следовательно,

$$\min\{\gamma, 1 - \alpha\} = \frac{1 - \gamma}{2},$$

откуда получаем, что

$$\varepsilon = \begin{cases} \tau^{\frac{1}{3}}, & 0 < \alpha \leq \frac{2}{3}, \\ \tau^{2\alpha-1}, & \frac{2}{3} < \alpha < 1. \end{cases} \quad (6.17)$$

Тогда справедлива следующее

**Следствие.** Если  $\varepsilon$  определяется из условия (6.17), тогда решение разностной задачи (3.4)-(3.6) равномерно сходится к решению дифференциальной задачи (2.1)- (2.4) со скоростью

$$O\left(\frac{h^2}{\tau^{\frac{1}{3}}} + \tau^{\frac{1}{3}}\right), \text{ если } 0 < \alpha \leq \frac{2}{3},$$

и

$$O\left(\frac{h^2}{\tau^{1-\alpha}} + \tau^{2\alpha-1}\right), \text{ если } \frac{2}{3} < \alpha < 1.$$

#### REFERENCES

- [1] M.M. Lafisheva, M.Kh. Shkhanukov-Lafishev, *Locally one-dimensional difference schemes for the fractional order diffusion equation*, Comput. Math. and Math. Phys. **48** (2008), 1875–1884.
- [2] A.K. Bazzaev, M.Kh. Shkhanukov-Lafishev, *Locally one-dimensional schemes for the diffusion equation with a fractional time derivative in an arbitrary domain*, Comput. Math. and Math. Phys. **56**:(1) (2016), 106–115.
- [3] A.K. Bazzaev, M.Kh. Shkhanukov-Lafishev, *Locally one-dimensional scheme for fractional diffusion equations with robin boundary conditions*, Comput. Math. and Math. Phys. **50** (2010), 1141–1149.
- [4] B.A. Ashabokov, Z.V. Beshtokova and M.K. Shkhanukov-Lafishev, *Locally one-dimensional difference scheme for a fractional tracer transport equation*, Comput. Math. and Math. Phys. **57** (2017), 1498–1510.
- [5] A. A. Alikhanov, *Boundary value problems for the diffusion equation of the variable order in differential and difference settings*, Appl. Math. **219** (2012), 3938–3946.
- [6] A. A. Alikhanov, *A new difference scheme for the time fractional diffusion equation*, J. Comput. Phys. **280** (2015), 424–438.
- [7] M.KH. Beshtokov, *Local and nonlocal boundary value problems for degenerating and nondegenerating pseudoparabolic equations with a Riemann-Liouville fractional derivative* Differential Equations, **54**:6 (2018), 758–774.
- [8] M.KH. Beshtokov, *To boundary-value problems for degenerating pseudoparabolic equations with Gerasimov-Caputo fractional derivative* Russian Mathematics, **62**:10 (2018), 1–14.
- [9] K. Diethelm, G. Walz, *Numerical solution of fractional order differential equations by extrapolation*, Numer. Algorithms. **16** (1997), 231–253.
- [10] Y. N. Zhang, Z. Z. Sun, H. L. Liao, *Finite difference methods for the time fractional diffusion equation on non-uniform meshes*, J. Comput. Phys. **265** (2014), 195–210.
- [11] M.Kh. Beshtokov, V.A. Vodakhova, *Nonlocal boundary value problems for a fractional order convection-diffusion equation*, Vestnik Udmurtskogo Universiteta. Matematika. Mekhanika. Komp'yuternye Nauki, **29**:4 (2019), 459–482.
- [12] M.Kh. Beshtokov, F.A. Erzhibova, *To boundary value problems for integro-differential equations of fractional order // Matematicheskiye trudy*, **23**:1 (2020), 16–36.

- [13] M.I. Vishik, L.A. Lyusternik, *Regular degeneration and boundary layer for linear differential equations with small parameter*, Uspekhi Matematicheskikh Nauk **12**:5 (1967), 3–122.
- [14] S.K. Godunov, V.S. Ryben'kiy, *Difference Schemes* Nauka, Moscow, 1977.
- [15] A.A. Samarskii, *The theory of difference schemes* Nauka, Moscow, 1983.
- [16] A.A. Samarskii, A.V. Gulin, *Stability of difference schemes* Nauka, Moscow, 1973.

MURAT KHAMIDBIEVICH BESHTOKOV

INSTITUTE OF APPLIED MATHEMATICS AND AUTOMATION, KABARDINO-BALKARIAN SCIENTIFIC  
CENTER OF RAS,

UL. SHORTANOVA, 89A,  
360000, NALCHIK, RUSSIA

*Email address:* beshtokov-murat@yandex.ru