

# Вязкие решения уравнения фильтрации с младшими членами

Ал.С. Терсенов

Department of Mathematics and Applied Mathematics, University of Crete  
tersenov@uoc.gr

Ар.С. Терсенов

Институт математики им. С.Л. Соболева  
aterseno@math.nsc.ru

**Abstract.** In this article, sufficient conditions are given for the existence of a viscosity solution to the first initial boundary value problem for the equation of porous media type with low order terms.

Keywords: porous media equation, viscosity solution.

УДК 517.95

MSC 35A01, 35D40

## § 1 Введение и основные результаты

Рассмотрим уравнение фильтрации с младшими членами

$$u_t = (u^m)_{xx} + F(t, x, u, u_x), \quad \text{в } \Omega_T = (0, T) \times (-l, l), \quad m > 1, \quad (1.1)$$

удовлетворяющее граничным условиям Дирихле

$$u(t, -l) = u(t, l) = 0,$$

а также начальному условию

$$u(0, x) = u_0(x) \geq 0, \quad u_0(-l) = u_0(l) = 0,$$

где функция  $u_0$  непрерывна по Гельдеру с показателем  $1/m$ :

$$|u_0(x) - u_0(y)| \leq C|x - y|^{\frac{1}{m}}. \quad (1.2)$$

Сделав в уравнении (1.1) замену переменных

$$v = \frac{m}{m-1} u^{m-1},$$

мы получаем уравнение фильтрации для давления  $v(t, x)$

$$v_t = (m-1)vv_{xx} + v_x^2 + G(t, x, v, v_x), \quad \text{в } \Omega_T, \quad (1.3)$$

которое удовлетворяет граничным условиям

$$v(t, -l) = v(t, l) = 0, \quad (1.4)$$

а также начальному условию

$$v(0, x) = v_0(x) = \frac{m}{m-1} u_0^{m-1}(x), \quad v_0(-l) = v_0(l) = 0. \quad (1.5)$$

Заметим, что из (1.2) вытекает, что  $v_0(x)$  удовлетворяет

$$|v_0(x) - v_0(y)| \leq C_0 |x - y|^\alpha, \quad \alpha = \frac{m-1}{m}, \quad (1.6)$$

с некоторой постоянной  $C_0$ . Здесь  $G(t, x, v, v_x) = F(t, x, u, u_x)$  при указанной замене переменных. В дальнейшем будем рассматривать задачу (1.3)–(1.5), для которой и докажем существование вязкого по Лионсу решения.

Уравнению (1.3) при  $G = 0$  посвящено большое количество работ. Не имея возможность привести полный список соответствующей литературы, отметим лишь монографии [1], [13] и ссылки в них. В случае  $G = 0$  были получены оптимальные результаты о гладкости решений по пространственной переменной как задачи Дирихле, так и задачи Коши. В первом случае была доказана непрерывность решения по Гельдеру с показателем  $\frac{1}{m}$ , во втором – непрерывность решения по Гельдеру с показателем  $\frac{1}{m-1}$ .

Дадим определение вязкого решения задачи (1.3)–(1.5) следуя [14] (см. также [5], [10]).

**Определение 1.** Будем говорить, что непрерывная, неотрицательная функция  $v(t, x)$  является вязким субрешением (суперрешением) задачи (1.3)–(1.5) в некоторой точке  $(t_0, x_0) \in \Omega_T$ , если для любой функции  $\phi(t, x) \in C^{1,2}(\Omega_T)$ , которая касается сверху (снизу) функции  $v$  в точке  $(t_0, x_0)$  выполняется

$$\phi_t - (m-1)\phi\phi_{xx} - \phi_x^2 - G(t, x, \phi, \phi_x) \Big|_{(t_0, x_0)} \leq 0 \quad (\geq 0),$$

$$v(t, -l) \leq 0, \quad v(t, l) \leq 0,$$

$$v(0, x) \leq v_0(x) \quad (\geq v_0(x)), \quad x \in \Omega.$$

Вязким решением задачи (1.3)–(1.5) в точке  $(t_0, x_0)$  является непрерывная, неотрицательная функция  $v(t, x)$ , которая одновременно является суб- и суперрешением.

Основным результатом статьи является теорема существования вязкого решения (1.3)–(1.5) (см. теорему 1) в случае, когда правая часть, в частности, может иметь произвольный полиномиальный рост по производной от решения. Кроме того, доказана непрерывность решения по Гельдеру по переменной  $x$  с показателем  $\alpha$  (см. лемму 2.2). С.Н. Кружковым [9] был получен результат о характере непрерывности по  $t$  решения линейного параболического уравнения, если априори известен модуль непрерывности по пространственным переменным. Было доказано, что непрерывность решения по Гельдеру по переменной  $x$  линейного уравнения с показателем  $\sigma \in (0, 1]$ , влечет непрерывность решения по Гельдеру по переменной  $t$  с показателем  $\frac{\sigma}{2+\sigma}$ . Показатель непрерывности по Гельдеру по переменной  $t$  был улучшен Б. Гилдингом [6], где было доказано, что он равен  $\frac{\sigma}{2}$ . В лемме 2.3 мы обобщили результат Кружкова–Гилдинга на случай, когда в уравнении присутствует правая часть нелинейная по производной от решения. Отметим, что в случае, если есть оценка максимума модуля градиента решения, результат Кружкова–Гилдинга может быть перенесен и на квазилинейные уравнения. Но, как уже было отмечено выше, такой гладкостью решения уравнения вида (1.3) не обладают.

Доказательство теоремы существования вязкого решения задачи (1.3)–(1.5) проведем методом регуляризации исходной краевой задачи. В связи с этим, отметим работы [2, 11], в которых было доказано существование вязкого решения в случае  $G = G(u)$  также с помощью регуляризации.

Предположим, что в (1.3) функция  $G$  удовлетворяет

$$G(t, y, z_1, q) - G(t, x, z_2, q) \geq 0, \quad (1.7)$$

$$G(t, x, z_1, -q) - G(t, y, z_2, -q) \geq 0 \quad (1.8)$$

при  $t \in [0, T]$ ,  $-l \leq y < x \leq l$ ,  $z_1 < z_2$ ,  $q \geq 0$ , а также условиям

$$G(t, x, z, q) \leq 0, \quad z \geq 0, q \in \mathbb{R}; \quad G(t, x, z, 0) = 0, \quad (1.9)$$

при  $x \in [-l, l]$ ,  $t \in [0, T]$ . Приведем простой пример функции  $G$ , удовлетворяющей (1.7)–(1.9):

$$G(t, x, z, q) = f(t, z)g(t, q),$$

где  $g(t, q) \geq 0 \quad \forall q$ ,  $g(t, 0) = 0$ , а  $f(t, z)$  невозрастающая по  $z$  и такая, что  $f(t, z) \geq 0$  при  $z \leq 0$ .

Для того, чтобы доказать существование вязкого решения задачи (1.3)–(1.5) с помощью предельного перехода необходимо получить равномерные относительно параметра регуляризации оценки Гельдера решений регуляризованной задачи. Получение оценки Гельдера по времени базируется на упомянутом выше обобщении результата Кружкова-Гилдинга. В связи с этим будем предполагать, что  $G$  удовлетворяет следующему неравенству по переменной  $q$

$$\max_{(t,x) \in \Omega_T, |z| \leq M} |G(t, x, z, q)| \leq \kappa_0(1 + |q|^p), \quad (1.10)$$

с некоторой постоянной  $\kappa_0$  и каким-либо фиксированным  $p \geq 0$ . Сформулируем теперь основной результат настоящей статьи.

**Теорема 1.** *Предположим, что функция  $G(t, x, z, q) \in \mathcal{C}_{t,x,z,q}^{\frac{p}{2}, \beta, \beta, \beta}((0, T) \times (-l, l) \times \mathbb{R} \times \mathbb{R})$  с некоторым показателем  $\beta \in (0, 1)$  и выполнены условия (1.7)–(1.9), (1.10). Тогда существует вязкое решение  $v(t, x)$  задачи (1.3)–(1.5) такое, что*

$$|v(t, x) - v(t, y)| \leq C_0 |x - y|^\alpha, \quad \alpha = \frac{m-1}{m}, \quad x, y \in [-l, l], t \in [0, T],$$

$$|v(t_1, x) - v(t_2, x)| \leq C_1 |t_1 - t_2|^\gamma, \quad \gamma = \frac{\alpha}{\max\{2, p\}}, \quad x \in (-l, l), t_1, t_2 \in (0, T),$$

где постоянная  $C_0$  из (1.6), а постоянная  $C_1$  зависит лишь от  $C_0, \kappa_0, l, \alpha, p$  и  $d = \text{dist}(x, \partial\Omega)$ .

Статья структурирована следующим образом. Второй параграф посвящен получению априорных оценок решения регуляризованной задачи, не зависящих от параметра регуляризации. В третьем параграфе приводится доказательство теоремы 1.

## § 2 Априорные оценки решения регуляризованной задачи

Для доказательства теоремы 1 мы строим последовательность классических решений  $v_\mu$  следующих регуляризованных задач, где уравнение (1.3) остается неизменным

$$v_{\mu t} = (m-1)v_\mu v_{\mu x x} + v_{\mu x}^2 + G(t, x, v_\mu, v_{\mu x}), \quad \text{в } \Omega_T, \quad (2.1)$$

краевые условия (1.4) заменяются условиями

$$v_\mu(t, -l) = v_\mu(t, l) = \mu > 0, \quad (2.2)$$

а начальное условие (1.5) принимает вид

$$v_\mu(0, x) = v_{0\mu}(x) \geq \mu, \quad v_{0\mu}(\pm l) = \mu, \quad (2.3)$$

где функция  $v_{0\mu}(x)$  – гладкая функция удовлетворяющая соотношениям

$$|v_{0\mu}(x) - v_{0\mu}(y)| \leq C_0|x - y|^\alpha, \quad (2.4)$$

$$\|v_{0\mu}(x) - v_0(x)\|_{C^\alpha([-l, l])} \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad \mu \rightarrow 0. \quad (2.5)$$

Дадим для удобства читателя определение классического решения задачи (2.1)–(2.3).

**Определение 2.** Функцию  $v_\mu(t, x) \in C_{t,x}^{1,2}(\Omega_T) \cap C^0(\bar{\Omega}_T)$ , удовлетворяющую уравнению (2.1) в каждой точке области, а также начально краевым условиям (2.2), (2.3), понимаемым поточечно, будем называть классическим решением задачи (2.1)–(2.3).

В этом параграфе мы получим равномерную по  $\mu$  оценку максимума модуля решений задачи (2.1), (2.2), (2.3). Также получим равномерную по  $\mu$  оценку Гельдера этих же решений.

Рассмотрим задачу (2.1)–(2.3) и, для простоты, в дальнейших выкладках опустим  $\mu$  у функции  $v_\mu$ , положив  $v(t, x) = v_\mu(t, x)$ ,  $v_0(x) = v_{0\mu}(x)$ . В новых обозначениях задача (2.1)–(2.3) принимает вид

$$v_t = (m - 1)vv_{xx} + v_x^2 + G(t, x, v, v_x) \quad \text{в} \quad \Omega_T, \quad (2.6)$$

$$v(t, -l) = v(t, l) = \mu > 0, \quad (2.7)$$

$$v(0, x) = v_0(x) \geq \mu, \quad v_0(\pm l) = \mu, \quad (2.8)$$

где  $v_0(x)$  – гладкая функция, удовлетворяющая соотношению

$$|v_0(x) - v_0(y)| \leq C_0|x - y|^\alpha, \quad (2.9)$$

где постоянная  $C_0$  из (1.6). Докажем следующую лемму.

**Лемма 2.1.** Для любого классического решения задачи (2.6)–(2.8) в  $\bar{\Omega}_T$  верны оценки

$$\mu \leq v(t, x) \leq C_0(l - x)^\alpha + \mu, \quad (2.10)$$

$$\mu \leq v(t, x) \leq C_0(l + x)^\alpha + \mu. \quad (2.11)$$

**Доказательство.** Заметим, что доказательство левого неравенства в (2.10), (2.11) вытекает из принципа максимума, примененного к задаче (2.6)–(2.8).

Рассмотрим функцию  $h = C_0(l + x)^\alpha$ ,  $|x| < l$ . Напомним, что  $\alpha = \frac{m-1}{m} > 0$ . Легко видеть, что  $h' > 0$ ,  $h'' < 0$ . Функция  $h$  удовлетворяет уравнению

$$(m - 1)hh_{xx} - h_t = -h_x^2, \quad (2.12)$$

В то же время из (2.6) следует

$$(m - 1)vv_{xx} - v_t = -v_x^2 - G(t, x, v, v_x), \quad (2.13)$$

откуда, вычитая (2.12) из (2.13), для функции

$$w(t, x) = v(t, x) - h(l + x) - \mu,$$

получаем

$$Lw \equiv (m - 1)vw_{xx} - w_t + (m - 1)h_{xx}w =$$

$$h_x^2 - v_x^2 - \mu(m-1)h_{xx} - G(t, x, v, v_x) \geq h_x^2 - v_x^2 - G(t, x, v, v_x). \quad (2.14)$$

Предположим, что функция  $w$  достигает положительного максимума в некоторой точке  $(t_0, x_0) \in \overline{\Omega}_T \setminus \Gamma_T$ , где  $\Gamma_T$  – параболическая граница области  $\Omega_T$ . С одной стороны, в точке  $(t_0, x_0)$  выполнены соотношения

$$w > 0, \quad w_{xx} \leq 0, \quad w_t \geq 0, \quad v > 0, \quad h_{xx} < 0,$$

что влечет за собой неравенство  $Lw \Big|_{(t_0, x_0)} < 0$ . С другой стороны, в точке  $(t_0, x_0)$  имеют место соотношения  $w > 0, w_x = 0$ . Откуда, используя (1.9), вытекает, что в точке  $(t_0, x_0)$

$$v > h, \quad v_x = h_x, \quad v_x^2 = h_x^2, \quad G \leq 0.$$

Таким образом, из (2.14) получаем

$$Lw \Big|_{(t_0, x_0)} \equiv (m-1)vw_{xx} + (m-1)h_{xx}w - w_t \Big|_{(t_0, x_0)} \geq 0.$$

Это противоречит тому, что функция  $w$  достигает положительного максимума в  $(t_0, x_0) \in \overline{\Omega}_T \setminus \Gamma_T$ .

Рассмотрим  $w$  на  $\Gamma_T$ . Заметим, что из согласованности граничных и начальных условий рассматриваемой задачи, вытекает  $v(0, -l) = v_0(-l) = \mu$ , откуда при  $t = 0$  имеем

$$w(0, x) = v_0(x) - (l+x)^\alpha - \mu = v_0(x) - v_0(-l) - (l+x)^\alpha \leq 0,$$

в силу (2.9). При  $x = \pm l$  получаем

$$w(t, -l) = 0, \quad w(t, l) = -h(2l) < 0.$$

Следовательно,

$$v(t, x) \leq h(l+x) + \mu = (l+x)^\alpha + \mu.$$

Рассмотрим теперь функцию

$$\tilde{w}(t, x) = v(t, x) - h(l-x) - \mu.$$

Применяя к функции  $\tilde{w}$  дословно все рассуждения, которые были проведены выше для функции  $w$ , легко показать, что она не может достигать положительного максимума внутри  $\overline{\Omega}_T \setminus \Gamma_T$ . Очевидно

$$\tilde{w}(0, x) = v_0(x) - (l-x)^\alpha - \mu = v_0(x) - v_0(l) - (l-x)^\alpha \leq 0.$$

При  $x = \pm l$  получаем  $\tilde{w}(t, -l) = -h(2l) < 0, \quad \tilde{w}(t, l) = 0$ , следовательно,

$$v(t, x) \leq h(l-x) + \mu = (l-x)^\alpha + \mu. \quad \square$$

Докажем теперь следующую лемму.

**Лемма 2.2.** Пусть выполнены условия (1.7)–(1.9). Тогда для любого классического решения задачи (2.6)–(2.8) верна оценка

$$|v(t, x) - v(t, y)| \leq C_0|x-y|^\alpha \quad \text{для всех } x, y \in [-l, l]. \quad (2.15)$$

**Доказательство.** Рассмотрим уравнение (2.6) в точках  $(t, x)$  и  $(t, y)$

$$v_t(t, x) = (m-1)v(t, x)v_{xx}(t, x) + v_x^2(t, x) + G(t, x, v(t, x), v_x(t, x)), \quad (2.16)$$

$$v_t(t, y) = (m - 1)v(t, y)v_{yy}(t, y) + v_y^2(t, y) + G(t, y, v(t, y), v_y(t, y)). \quad (2.17)$$

Вычитая (2.17) из (2.16), получим, что функция

$$V(t, x, y) = v(t, x) - v(t, y)$$

удовлетворяет следующему соотношению

$$\begin{aligned} L_1V &\equiv (m - 1)v(t, x)V_{xx} + (m - 1)v(t, y)V_{yy} - V_t = \\ &v_y^2(t, y) - v_x^2(t, x) + G(t, y, v(t, y), v_y(t, y)) - G(t, x, v(t, x), v_x(t, x)). \end{aligned}$$

Предположим, что  $x > y$  и рассмотрим функцию  $h(x - y) = C_0(x - y)^\alpha$ . Заметим, что

$$h_{xx} = h'', \quad h_{yy} = h'', \quad h_x = h', \quad h_y = -h'.$$

Откуда вытекает, что

$$\begin{aligned} L_1h(x - y) &= (m - 1)v(t, x)h_{xx} + (m - 1)v(t, y)h_{yy} - h_t = \\ &\frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h}h'^2v(t, x) + \frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h}h'^2v(t, y) = \frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h}h'^2(v(t, x) + v(t, y)). \end{aligned}$$

Для разности  $W = V - h$  будем иметь

$$\begin{aligned} L_1W &\equiv (m - 1)v(t, x)W_{xx} + (m - 1)v(t, y)W_{yy} - W_t = \\ &v_y^2(t, y) - v_x^2(t, x) + G(t, y, v(t, y), v_y(t, y)) - G(t, x, v(t, x), v_x(t, x)) - \\ &\frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h}h'^2(v(t, x) + v(t, y)). \end{aligned} \quad (2.18)$$

Рассмотрим функцию  $W$  в области

$$P = \{(t, x, y) : 0 < t < T, y < x, |x| < l, |y| < l\}.$$

Предположим, что  $W$  достигает своего положительного максимума в некоторой точке  $(t_0, x_0, y_0) \in \bar{P} \setminus \Gamma$ , где  $\Gamma$  – параболическая граница  $P$ . Тогда в этой точке  $W_x(t_0, x_0, y_0) = W_y(t_0, x_0, y_0) = 0$ . Как следствие, получаем  $v_x(t_0, x_0) = v_y(t_0, y_0)$ . Отметим также, что  $W(t_0, x_0, y_0) > 0$ , что влечет за собой  $v(t_0, x_0) > v(t_0, y_0) > 0$ . Учитывая вышеизложенное, а также (1.7), получаем из (2.18)

$$\begin{aligned} L_1W \Big|_{(t_0, x_0, y_0)} &= \\ &v_y^2(t_0, y_0) - v_x^2(t_0, x_0) + G(t_0, y_0, v(t_0, y_0), h'(x_0 - y_0)) - G(t_0, x_0, v(t_0, x_0), h'(x_0 - y_0)) - \\ &\frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h(x_0 - y_0)}h'^2(x_0 - y_0)(v(t_0, x_0) + v(t_0, y_0)) > 0 \end{aligned} \quad (2.19)$$

поскольку  $1 - 1/\alpha < 0$ . С другой стороны в точке положительного максимума

$$L_1W \Big|_{(t_0, x_0, y_0)} \equiv (m - 1)v(t, x)W_{xx} + (m - 1)v(t, y)W_{yy} - W_t \Big|_{(t_0, x_0, y_0)} \leq 0,$$

что противоречит (2.19). Таким образом, функция  $W$  не может достигать положительного максимума внутри  $P$ .

Рассмотрим теперь  $W$  на  $\Gamma$ . При  $t = 0$

$$W(0, x, y) = v_0(x) - v_0(y) - h(x - y) \leq 0,$$

в силу (2.9). Из леммы 2.1. вытекают следующие два неравенства

$$W(t, l, y) = \mu - v(t, y) - h(l - y) \leq 0, \quad t \in (0, T), \quad y \in [-l, l],$$

$$W(t, x, -l) = v(t, x) - \mu - h(x + l) \leq 0, \quad t \in (0, T), \quad x \in [-l, l].$$

Из трех последних неравенств получаем, что

$$W \Big|_{\bar{P}} \leq 0$$

и, как следствие,

$$v(x) - v(y) \leq h(x - y) \quad \text{в } \bar{P}. \quad (2.20)$$

Аналогично, вычитая (2.16) из (2.17), для разности  $\widehat{W} = v(t, y) - v(t, x) - h(x - y)$  будем иметь

$$\begin{aligned} L_1 \widehat{W} &\equiv (m-1)v(t, x) \widehat{W}_{xx} + (m-1)v(t, y) \widehat{W}_{yy} - \widehat{W}_t = \\ &v_x^2(t, x) - v_y^2(t, y) + G(t, x, v(t, x), v_x(t, x)) - G(t, y, v(t, y), v_y(t, y)) - \\ &\frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h} h'^2 (v(t, x) + v(t, y)) \quad \text{в } P. \end{aligned} \quad (2.21)$$

Предположим, что  $\widehat{W}$  достигает своего положительного максимума в некоторой точке  $(t_1, x_1, y_1) \in \bar{P} \setminus \Gamma$ . Тогда  $v_x(t_1, x_1) = v_y(t_1, y_1) = -h'(x_1 - y_1) < 0$ . Отметим также, что  $\widehat{W}(t_0, x_0, y_0) > 0$ , что влечет за собой  $0 < v(t_0, x_0) < v(t_0, y_0)$ . Учитывая вышеизложенное, а также (1.8), получаем из (2.21)

$$\begin{aligned} L_1 \widehat{W} \Big|_{(t_1, x_1, y_1)} &= \\ &v_x^2(t_1, x_1) - v_y^2(t_1, y_1) + G(t_1, x_1, v(t_1, x_1), -h'(x_1 - y_1)) - G(t_1, y_1, v(t_1, y_1), -h'(x_1 - y_1)) - \\ &\frac{1 - \frac{1}{\alpha}}{h(x_1 - y_1)} h'^2 (x_1 - y_1) (v(t_1, x_1) + v(t_1, y_1)) > 0. \end{aligned} \quad (2.22)$$

С другой стороны в точке положительного максимума

$$L_1 \widehat{W} \Big|_{(t_1, x_1, y_1)} = (m-1)v(t, x) \widehat{W}_{xx} + (m-1)v(t, y) \widehat{W}_{yy} - \widehat{W}_t \Big|_{(t_1, x_1, y_1)} \leq 0,$$

что противоречит (2.22). Таким образом, функция  $\widehat{W}$  не может достигать положительного максимума внутри  $P$ .

Рассмотрим теперь  $\widehat{W}$  на  $\Gamma$ . При  $t = 0$

$$\widehat{W}(0, x, y) = v_0(y) - v_0(x) - h(x - y) \leq 0,$$

в силу (2.9). Из Леммы 2.1. вытекают следующие два неравенства

$$\widehat{W}(t, l, y) = v(t, y) - \mu - h(l - y) \leq 0, \quad t \in (0, T), \quad y \in [-l, l],$$

$$\widehat{W}(t, x, -l) = \mu - v(t, x) - h(x + l) \leq 0, \quad t \in (0, T), \quad x \in [-l, l].$$

Из трех последних неравенств вытекает окончательно

$$\widehat{W}\Big|_{\overline{P}} \leq 0$$

и, как следствие,

$$v(y) - v(x) \leq h(x - y) \quad \text{в } \overline{P}. \quad (2.23)$$

Из (2.20), (2.23) вытекает

$$|v(x) - v(y)| \leq h(x - y) \quad \text{в } \overline{P}.$$

В силу симметрии переменных  $x$  и  $y$ , случай  $x < y$  исследуется аналогично. В результате мы получаем

$$|v(x) - v(y)| \leq h(|x - y|) = C_0|x - y|^\alpha$$

при  $t \in [0, T]$ ,  $|x| \leq l$ ,  $|y| \leq l$ . Оценка (2.15) доказана.  $\square$

Следующая лемма является обобщением результата Кружкова–Гилдинга, упомянутого во введении.

**Лемма 2.3.** *Для любого классического решения  $v$  задачи (2.6)–(2.8), удовлетворяющего (1.10), (2.15), имеет место оценка*

$$|v(t_1, x) - v(t_2, x)| \leq C_1|t_1 - t_2|^\gamma, \quad \gamma = \frac{\alpha}{\max\{2, p\}}, \quad x \in (-l, l), \quad t_1, t_2 \in (0, T), \quad (2.24)$$

где  $C_1$  зависит от  $C_0, \kappa_0, l, \alpha, p$  и  $d = \text{dist}(x, \partial\Omega)$ .

**Доказательство.** Фиксируем некоторую точку  $(t_0, x_0)$ , где  $t_0 \in [0, T - \tau]$ , с некоторым  $0 < \tau < T$  и  $x_0 \in (-l, l)$ . Рассмотрим параллелепипед

$$\Pi = \{(t, x) : t \in (t_0, t_0 + \tau), x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)\},$$

где  $0 < \rho \leq d = \min\{|x_0 - l|, |x_0 + l|\}$ . Обозначим через

$$s = \max_{t \in [t_0, t_0 + \tau]} |v(t, x_0) - v(t_0, x_0)|.$$

Заметим, что лемма 2.1 (при достаточно малых  $\mu$ ) дает оценку

$$\max_{\overline{\Omega}_\tau} v \leq C_0 l^\alpha + 1 = M,$$

Далее для определенности считаем  $p > 2$ .

Положим

$$\mu(\rho, s) = K \frac{2s}{\rho^p} + \kappa_0,$$

где  $p, \kappa_0$  – постоянные из (1.10), а постоянная  $K$  удовлетворяет

$$K > (m + 3)Ml^{p-2} + \kappa_0(4M)^{p-1} > 0. \quad (2.25)$$

Введем функции

$$\begin{aligned} \theta_1(t, x) &= v(t_0, x_0) + \left[ C_0 \rho^\alpha + (t - t_0)\mu(\rho, s) + \frac{s}{\rho^2}(x - x_0)^2 \right], \\ \theta_2(t, x) &= v(t_0, x_0) - \left[ C_0 \rho^\alpha + (t - t_0)\mu(\rho, s) + \frac{s}{\rho^2}(x - x_0)^2 \right]. \end{aligned}$$

Из леммы 2.2 вытекает

$$|v(t_0, x_0) - v(t_0, x)| \leq C_0 \rho^\alpha.$$

Откуда

$$\begin{aligned} \theta_1(t_0, x) &= v(t_0, x_0) + C_0 \rho^\alpha + \frac{s}{\rho^2} (x - x_0)^2 \geq v(t_0, x_0) + C_0 \rho^\alpha = \\ &v(t_0, x_0) - v(t_0, x) + C_0 \rho^\alpha + v(t_0, x) \geq v(t_0, x). \end{aligned}$$

Далее при  $|x - x_0| = \rho$  имеем

$$\begin{aligned} \theta_1(t, x) \Big|_{|x-x_0|=\rho} &= v(t_0, x_0) + C_0 \rho^\alpha + (t - t_0) \mu(\rho, s) + s \geq \\ v(t_0, x_0) + C_0 \rho^\alpha + s &= v(t, x) \Big|_{|x-x_0|=\rho} + (v(t_0, x_0) - v(t, x) + s) + \\ (v(t, x_0) - v(t, x)) \Big|_{|x-x_0|=\rho} &+ C_0 \rho^\alpha \geq v(t, x) \Big|_{|x-x_0|=\rho}. \end{aligned}$$

Таким образом,

$$\theta_1(t, x) \geq v(t, x) \text{ на параболической границе области } \Pi. \quad (2.26)$$

Рассмотрим линейный оператор

$$\mathcal{L} \equiv \frac{\partial}{\partial t} - (m-1)v \frac{\partial^2}{\partial x^2}.$$

Очевидно,  $\mathcal{L}(\theta_1) = \mu(\rho, s) - (m-1)v2s/\rho^2$ . Для  $\tilde{\theta} = \theta_1 - v$ , получаем

$$\mathcal{L}(\tilde{\theta}) \equiv \tilde{\theta}_t - (m-1)v\tilde{\theta}_{xx} = \mu(\rho, s) - (m-1)v \frac{2s}{\rho^2} - v_x^2 - G(t, x, v, v_x). \quad (2.27)$$

Предположим, что в некоторой точке  $(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0) \in \Pi$  функция  $\tilde{\theta}$  достигает отрицательного минимума. Тогда в этой точке мы имеем

$$\tilde{\theta}_x \Big|_{(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)} = \theta_{1x} - v_x \Big|_{(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)} = \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0) - v_x(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0) = 0, \quad \tilde{\theta}_{xx}(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0) \geq 0, \quad \tilde{\theta}_t(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0) \leq 0,$$

и, как следствие равенства (2.27), получаем, что

$$\begin{aligned} \tilde{\theta}_t - (m-1)v\tilde{\theta}_{xx} \Big|_{(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)} &= \mu(\rho, s) - (m-1)v(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0) \frac{2s}{\rho^2} - \\ &\left( \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0) \right)^2 - G \left( \tilde{t}_0, \tilde{x}_0, v(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0), \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0) \right) \geq \\ K \frac{2s}{\rho^p} + \kappa_0 - (m-1)M \frac{2s}{\rho^2} - \left( \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0) \right)^2 &- G \left( \tilde{t}_0, \tilde{x}_0, v(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0), \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0) \right). \end{aligned} \quad (2.28)$$

Здесь мы использовали то, что  $v \leq M$  и  $\mu(\rho, s) = K2s/\rho^p + \kappa_0$ . Из (1.10) следует что

$$\left| G(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0, v(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0), \frac{2s}{\rho^2} (\tilde{x}_0 - x_0)) \right| \leq \kappa_0 \left( 1 + \left( \frac{2s}{\rho^2} |\tilde{x}_0 - x_0| \right)^p \right). \quad (2.29)$$

Из (2.27), (2.29), учитывая, что  $|\tilde{x}_0 - x_0| \leq \rho < l$ ,  $s \leq 2M$ , получаем

$$\mathcal{L}(\tilde{\theta}) \Big|_{(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)} \geq K \frac{2s}{\rho^p} - (m-1)M \frac{2s}{\rho^2} - \left( \frac{2s}{\rho} \right)^2 - \kappa_0 \left( \frac{2s}{\rho} \right)^p =$$

$$\begin{aligned}
& \frac{2s}{\rho^p} (K - (m-1)M\rho^{p-2} - 2s\rho^{p-2} - \kappa_0(2s)^{p-1}) \geq \\
& \frac{2s}{\rho^p} (K - (m-1)Ml^{p-2} - 4Ml^{p-2} - \kappa_0(4M)^{p-1}) = \\
& \frac{2s}{\rho^p} (K - (m+3)Ml^{p-2} - \kappa_0(4M)^{p-1}) > 0,
\end{aligned} \tag{2.30}$$

в силу (2.25). Что невозможно в точке отрицательного минимума.

В случае, когда  $p \in [0, 2]$  надо положить

$$\mu(\rho, s) = K \frac{2s}{\rho^2} + \kappa_0, \tag{2.31}$$

где постоянная  $K$  выбрана так, что

$$K > (m+3)M + \kappa_0(4M)^{p-1}l^{2-p}. \tag{2.32}$$

Тогда неравенство, аналогичное (2.30), будет иметь вид

$$\begin{aligned}
\mathcal{L}(\tilde{\theta}) \Big|_{(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)} & \geq K \frac{2s}{\rho^2} - (m-1)M \frac{2s}{\rho^2} - \left(\frac{2s}{\rho}\right)^2 - \kappa_0 \left(\frac{2s}{\rho}\right)^p = \\
& \frac{2s}{\rho^2} (K - (m-1)M - 2s - \kappa_0(2s)^{p-1}\rho^{2-p}) \geq \\
& \frac{2s}{\rho^2} (K - (m-1)M - 4M - \kappa_0(4M)^{p-1}l^{2-p}) = \\
& \frac{2s}{\rho^2} (K - (m+3)M - \kappa_0(4M)^{p-1}l^{2-p}) > 0,
\end{aligned} \tag{2.33}$$

в силу (2.32). Таким образом, функция  $\tilde{\theta}$  не может достигать отрицательного минимума в точке  $(\tilde{t}_0, \tilde{x}_0)$ . Принимая во внимание (2.26), мы заключаем, что

$$\theta_1(t, x) \geq v(t, x) \quad \text{в } \Pi.$$

Аналогично получаем неравенство

$$\theta_2(t, x) \leq v(t, x) \quad \text{в } \Pi.$$

Откуда уже сразу вытекает, что

$$|v(t, x) - v(t_0, x_0)| \leq C_0\rho^\alpha + (t - t_0)\mu(\rho, s) + \frac{s}{\rho^2}(x - x_0)^2,$$

и

$$|v(t, x_0) - v(t_0, x_0)| \leq C_0\rho^\alpha + \tau\mu(\rho, s), \quad \tau = t - t_0.$$

Следовательно

$$s = \max_{t \in [t_0, t_0 + \tau]} |v(t, x_0) - v(t_0, x_0)| \leq C_0\rho^\alpha + \tau\mu(\rho, s)$$

и эта оценка имеет место для любого  $\rho \in (0, d]$ . При  $p > 2$  имеем

$$C_0\rho^\alpha + \tau\mu(\rho, s) = C_0\rho^\alpha + \tau(2Ks\rho^{-p} + \kappa_0) \leq \tilde{K} [\rho^\alpha + \tau(1 + s\rho^{-p})],$$

где  $\tilde{K} = \max\{C_0, M, 2K\}$ . Таким образом, мы получаем следующее неравенство

$$s \leq \tilde{K} [\rho^\alpha + \tau (1 + s\rho^{-p})]. \quad (2.34)$$

Пусть  $\tau \leq d^{\alpha+p} (2M)^{-1}$ . Очевидно,

$$(\tau s)^{\frac{1}{\alpha+p}} \leq (\tau 2M)^{\frac{1}{\alpha+p}} \leq d$$

(напомним, что  $s \leq 2M$ ). Следовательно, из (2.34), для  $\rho_* = (\tau s)^{\frac{1}{\alpha+p}}$  получаем

$$s \leq \tilde{K} [\rho_*^\alpha + \tau + \tau s \rho_*^{-p}] = \tilde{K} \left[ (\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}} + \tau + \tau s (\tau s)^{\frac{-p}{\alpha+p}} \right] = \tilde{K} \left[ \tau + 2(\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}} \right]. \quad (2.35)$$

Рассмотрим два случая:  $\tau \leq (\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}}$  и  $\tau \geq (\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}}$ . В первом случае из (2.35) мы получаем

$$s \leq 3\tilde{K} (\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}},$$

откуда

$$s \leq \left( 3\tilde{K} \right)^{\frac{\alpha+p}{p}} \tau^{\frac{\alpha}{p}}.$$

Во втором случае из  $\tau \geq (\tau s)^{\frac{\alpha}{\alpha+p}}$  следует, что

$$s \leq \tau^{\frac{p}{\alpha}} \leq \tau^{\frac{\alpha}{p}}$$

при  $0 < \tau < 1$ , так как  $\frac{p}{\alpha} > \frac{\alpha}{p}$ .

Предположим теперь, что  $\tau \geq d^{\alpha+p} (2M)^{-1}$ . Тогда

$$|v(t_0 + \tau, x_0) - v(t_0, x_0)| \leq 2M = \frac{2M}{\tau^{\frac{\alpha}{p}}} \tau^{\frac{\alpha}{p}} \leq (2M)^{\frac{\alpha+p}{p}} d^{-\frac{\alpha+p}{p}} \alpha \tau^{\frac{\alpha}{p}}.$$

Легко видеть, что в случае  $p \in [0, 2]$  и выборе функции  $\mu(\rho, s)$  из (2.31), показатель Гельдера по переменной  $t$  будет равен  $\frac{\alpha}{2}$ .

Таким образом, мы доказали, что имеет место оценка (2.24) с постоянной  $C_1$

$$C_1 = \max \left\{ 1, (2M)^{\frac{\alpha+p}{p}} d^{-\alpha \frac{\alpha+p}{p}}, \left( 3\tilde{K}^{\frac{\alpha+p}{p}} \right) \right\}.$$

□

### § 3 Доказательство теоремы 1.

Возвращаясь к прежним обозначениям  $v = v_\mu$ , рассмотрим задачу (2.1)–(2.3). Заметим, что при выполнении условия  $G(t, x, v_\mu, 0) = 0$ , для любого классического решения задачи (2.1)–(2.3) имеет место оценка  $v_\mu \geq \mu$ , что позволяет применить результаты, полученные в [12], [??], о существовании классического решения указанной задачи при выполнении условий (1.7)–(1.9) в предположении, что функция  $G(t, x, v, q) \in \mathbb{C}_{t;x,v,q}^{\frac{\nu}{2};\nu}((0, T) \times (-l, l) \times \mathbb{R}^2)$  с некоторым показателем  $\nu \in (0, 1)$  (см. теорему 1 в [12]).

Как известно [5], гладкая функция является вязким решением уравнения тогда и только тогда, когда она удовлетворяет ему в классическом смысле. Таким образом, классическое решение  $v_\mu$  задачи (2.1)–(2.3) является также и вязким решением той же самой задачи. Сформулируем следующую лемму об аппроксимации [5, 8], имеющую место в теории вязких решений, применительно к нашему случаю.

**Лемма об аппроксимации.** Рассмотрим задачу (1.3)–(1.5). Предположим, что существует семейство вязких равномерно ограниченных и равностепенно непрерывных, на любом компактном подмножестве области  $\Omega_T$ , решений  $v_\mu$  задачи (2.1)–(2.3), причем выполнено условие (2.5). Тогда существует непрерывное в  $\Omega_T$  вязкое решение  $v$  задачи (1.3)–(1.5) такое, что

$$v = \lim_{\mu \rightarrow 0} v_\mu.$$

Для того, чтобы применить лемму об аппроксимации, достаточно получить равномерные по  $\mu$  оценки Гельдера. Из лемм 2.1 и 2.2 мы получаем равномерную по  $\mu$  оценку Гельдера по переменной  $x$ :

$$|v_\mu(t, x) - v_\mu(t, y)| \leq C_0|x - y|^\alpha \quad \text{при } t \in [0, T], \quad x, y \in [-l, l]. \quad (3.1)$$

Из леммы 3.1 следует равномерная по  $\mu$  оценка Гельдера по переменной  $t$

$$|v_\mu(t_1, x) - v_\mu(t_2, x)| \leq C_1|t_1 - t_2|^\gamma, \quad \gamma = \frac{\alpha}{\max\{2, p\}}, \quad x \in (-l, l), \quad t_1, t_2 \in (0, T). \quad (3.2)$$

Таким образом, последовательность  $v_\mu$  классических решений задачи (2.1)–(2.3) принадлежит пространству  $\mathbb{C}_{t,x}^{\gamma,\alpha}(\Omega_T)$ , причем постоянные Гельдера как по времени так и по пространственной переменной не зависят от  $\mu$ . Из (3.1), (3.2), переходя к подпоследовательности (оставляя те же обозначения), уже легко вытекает равномерная сходимость  $v_\mu \rightrightarrows v \in \mathbb{C}_{t,x}^{\gamma,\alpha}$  при  $\mu \rightarrow 0$ . Заметим, что из представления краевых и начальных условий в (2.2), (2.3) легко следует их равномерная сходимость при  $\mu \rightarrow 0$  к начально краевым условиям (1.4), (1.5). Теперь уже, используя лемму об аппроксимации, получаем, что  $v = \lim_{\mu \rightarrow 0} v_\mu$  есть вязкое решение задачи (1.3)–(1.5). Из полученных выше оценок вытекает, что  $v \in \mathbb{C}_{t,x}^{\gamma,\alpha}(\Omega_T)$ .  $\square$

**Замечание.** Что касается вопросов единственности, отметим работы [3], [4] в случае  $G = 0$ , в которых было дано новое определение вязкого решения, позволившего преодолеть проблему отсутствия монотонности дифференциального уравнения (1.3) по переменной  $v$ . Как известно, в теории вязких решений монотонность дифференциального уравнения по решению является ключевым условием, позволяющим доказать теорему существования и единственности методом Ишии–Перрона [7].

**(Финансирование работы.** Ар.С. Терсеновым работа выполнена в рамках государственного задания Института математики им. С.Л. Соболева СО РАН (проект FWNF-2022-0008).

## Литература

1. Antontsev, S. N.; Diaz, J. I.; Shmarev, S. I., Energy methods for free boundary problems. Applications to nonlinear PDEs and fluid mechanics. Progress in Nonlinear Differential Equations and their Applications. 48. Basel: Birkhauser. xi, 329 p. (2002). DOI: 10.1115/1.1483358
2. Ph. Benilan, M. Maliki, Approximation de la solution de viscosité d'un problème d'Hamilton-Jacobi [Approximation of the viscosity solution of a Hamilton-Jacobi problem] // Rev. Mat. Univ. Complut. Madrid (1996), V. 9 (2), 369–384. <https://www.mat.ucm.es/serv/revmat/vol9-2/vol9-2h.pdf>
3. C. Brandle, J.L. Vazquez. Viscosity solutions for quasilinear degenerate parabolic equations of porous medium type // In. Univ. Math. J. (2005), V. 54(3), pp. 817–860.

4. L. Caffarelli, J.L. Vazquez. Viscosity solutions for the porous medium equation // Differential equations: La Pietra 1996 (Florence), Proc. Sympos. Pure Math., 65 American Mathematical Society, Providence, RI, 1999, pp. 13–26.  
DOI: 10.1512/iumj.2005.54.2565
5. M.G. Crandall, H. Ishii, P.L. Lions. User’s guide to viscosity solutions of second order partial differential equations // Bull. Amer. Math. Soc. (1992), V. 27, pp. 1–67.  
<https://www.math.stonybrook.edu/~blaine/UsersGuide.pdf>
6. B.H. Gilding. Hölder continuity of solutions of parabolic equations // J. London Math. Soc. (1976), V. 13 (1), pp. 103–106.  
DOI: 10.1112/jlms/s2-13.1.103
7. H. Ishii, P.L. Lions. Viscosity solutions of fully nonlinear second-order elliptic partial differential equations // J. Differ. Equ. (1990), V. 83, pp. 26–78.  
DOI:10.1016/0022-0396(90)90068-Z
8. N. Katzourakis. An introduction to viscosity solutions for fully nonlinear PDE with applications to calculus of variations in  $L^\infty$ . Springer briefs in mathematics, Springer (2015).  
<https://link.springer.com/content/pdf/10.1007/978-3-319-12829-0.pdf>
9. S.N. Kruzhkov, *Quasilinear parabolic equations and systems with two independent variables*, Trudy Sem. Petrovsk. 5 (1979), 217–272 (Russian). English transl. in Topics in Modern Math., Consultant Bureau, New York (1985).
10. P. Juutinen. On the definition of viscosity solutions for parabolic equations // Proc. Amer. Math. Soc. (2001), V. 129 (10), pp. 2907–2911. pp. 975–978.  
DOI: 10.1090/S0002-9939-01-05889-0
11. M. Maliki, Viscosity solution for a degenerate parabolic problem, Partial differential equations // Lecture Notes in Pure and Appl. Math. 229, Dekker, New York, 2002. Pages 249–258.  
<https://doi.org/10.1201/9780203910108>
12. Al.S. Tersenov, Ar.S. Tersenov. On the Bernstein-Nagumo’s condition in the theory of nonlinear parabolic equations // Journal of Reine and Angewandte Mathematic 572, 197–217, (2004).  
DOI: 10.1515/crll.2004.049
13. Vazquez, J. L., The porous medium equation. Mathematical theory. Oxford Mathematical Monographs; Oxford Science Publications. Oxford: Oxford University Press (ISBN 0-19-856903-3/hbk). xxii, 624 p. (2007).  
DOI: 10.1093/acprof:oso/9780198569039.001.0001
14. L. Wang. On the regularity theory of fully nonlinear parabolic equations I // Comm. Pure. Appl. Math. (1992), V. 45, pp. 27–76.  
<https://scispace.com/pdf/on-the-regularity-theory-of-fully-nonlinear-parabolic-dc17x74xyv.pdf>